

UFSC-CTC-INE
INE5384 - Estruturas de Dados

Métodos de Pesquisa de Dados (II)

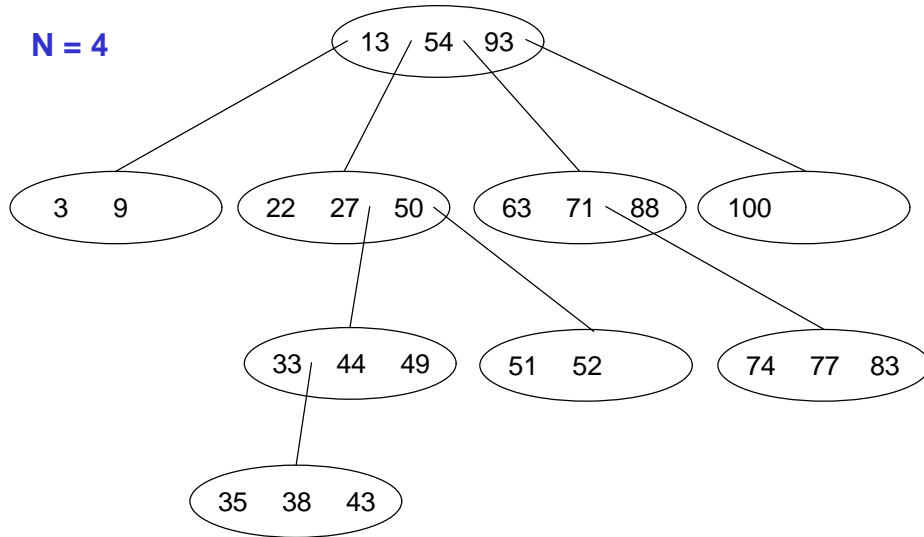
Prof. Ronaldo S. Mello
2002/2

Árvore N-ária de Pesquisa

- Uma **Árvore N-ária de Pesquisa (ANP)** é uma árvore que:
 - contém m subárvores e n chaves, sendo $n = m - 1$ e $2 \leq m \leq N$
 - todas as chaves estão ordenadas, ou seja, dado um conjunto de chaves $ch_1, ch_2, \dots, ch_i, \dots, ch_n$, nesta ordem, tem-se: $ch_i < ch_{i+1}$

Exemplo de ANP

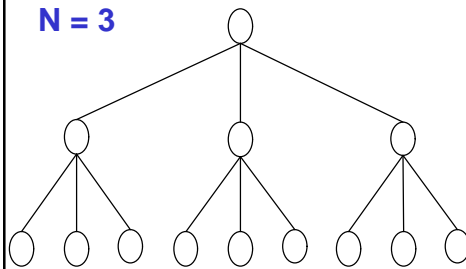
$N = 4$



Vantagens de uma ANP

- Indexação de um grande volume de dados

$N = 3$



$h(A) = 0 \rightarrow 2$ chaves

$h(A) = 1 \rightarrow 2 + 3 \cdot 2 = 8$ chaves

$h(A) = 2 \rightarrow 2 + 3 \cdot 2 + 3 \cdot 2 \cdot 2 = 26$ chaves

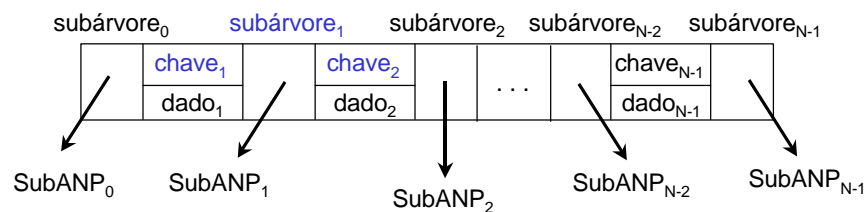
$h(A) = x @ N^{x+1} - 1$ chaves

“Quanto maior o N , maior é o número de chaves que se pode indexar e conseqüentemente, encontra-se uma chave com menos acessos à árvore”

Vantagens de uma ANP

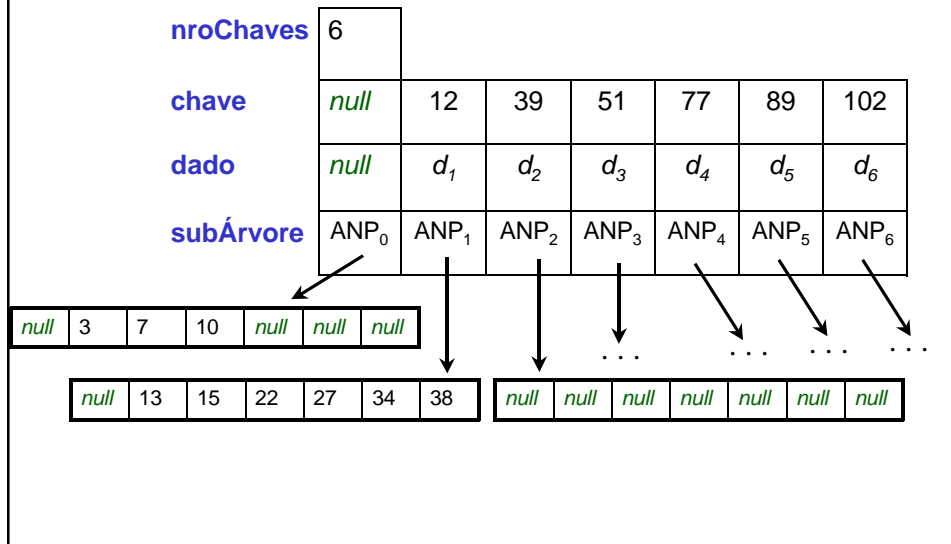
- **N** pode ser equivalente ao **fator de bloco de disco**
 - torna mais eficiente o **número de acessos a disco** para a **carga de dados e busca de chave** de/em um arquivo de índices de um BD
 - exemplo:
 - fator de bloco = x bytes \approx nodo de ANP c/127 chaves
 - se $N = 128 \Rightarrow$ cada acesso traz um nodo da ANP
 - assim: 1^o acesso ao arquivo de índice \rightarrow 127 chaves
2^o acesso \rightarrow $127^2 - 1$ chaves
n^o acesso \rightarrow $127^n - 1$ chaves

Modelagem Física



➡ **Subárvore_i** mantém todas as chaves **maiores** que **chave_i** e **menores** que **chave_{i+1}**

Implementação



Implementação

Classe ÁrvoreNáriaPesquisa

início

nroChaves inteiro;

chave Object[];

dado Object[];

subÁrvore ÁrvoreNáriaPesquisa[];

construtor ÁrvoreNáriaPesquisa (N inteiro);

início

se $N < 2$ então Exceção Graulnálido();

nroChaves $\leftarrow 0$;

chave \leftarrow NOVO Object[N];

dado \leftarrow NOVO Object[N];

subÁrvore \leftarrow NOVO ÁrvoreNáriaPesquisa[N];

fim;

fim;

Implementação

Classe *ÁrvoreNáriaPesquisa*

início

nroChaves inteiro;

chave Object[];

dado Object[];

subÁrvore *ÁrvoreNáriaPesquisa*[];

método obtémN() retorna inteiro;

início

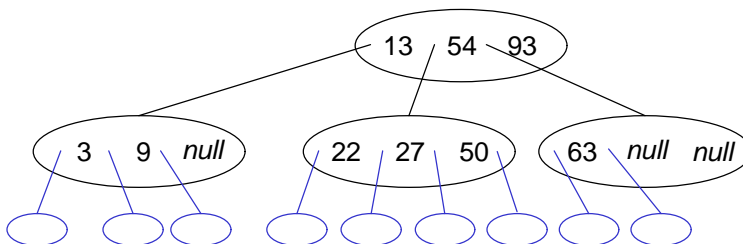
retorna *subÁrvore.lenght*;

fim;

fim;

Observação

- Para fins de simplificação dos algoritmos de manipulação da ANP, *pressupõe-se* que toda *chave existente em um nodo folha* possui *subárvores vazias em ambos os lados (nodos com *nroChaves* = 0)*

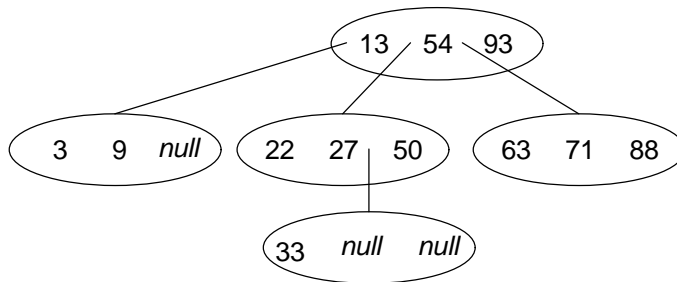


Operações em uma ANP

- Pesquisa
 - pesquisa todos os nodos
 - pesquisa por valor de chave
- Incluir(chave, dado)
- Excluir(chave)

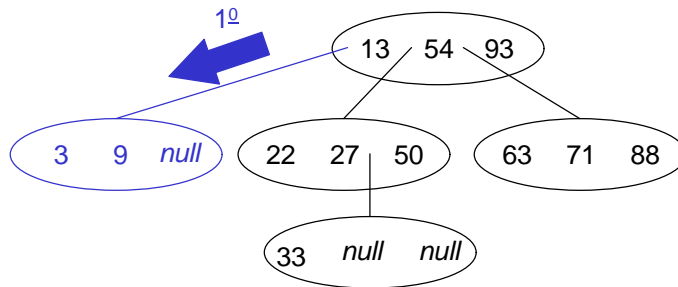
Pesquisa Todos os Nodos

- Busca *in-ordem* em profundidade
 - retorna ordenadamente todas as chaves



Pesquisa Todos os Nodos

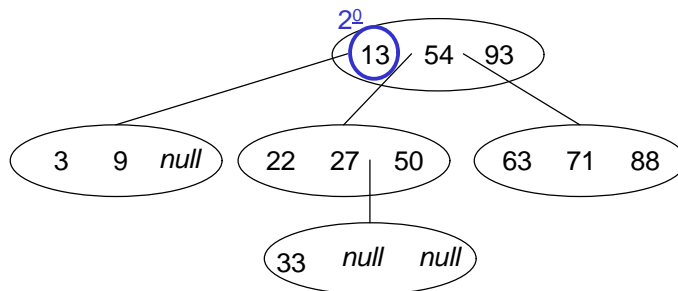
- Busca *in-ordem* em profundidade
 - retorna ordenadamente todas as chaves



3-9

Pesquisa Todos os Nodos

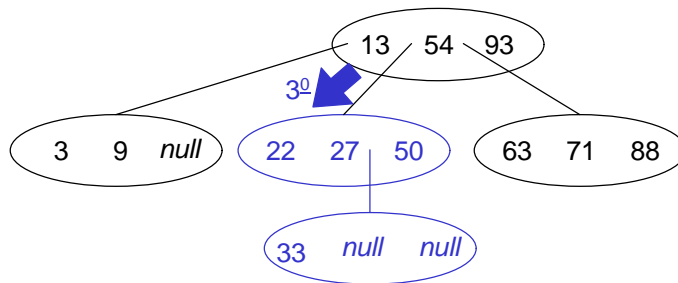
- Busca *in-ordem* em profundidade
 - retorna ordenadamente todas as chaves



3-9-13

Pesquisa Todos os Nodos

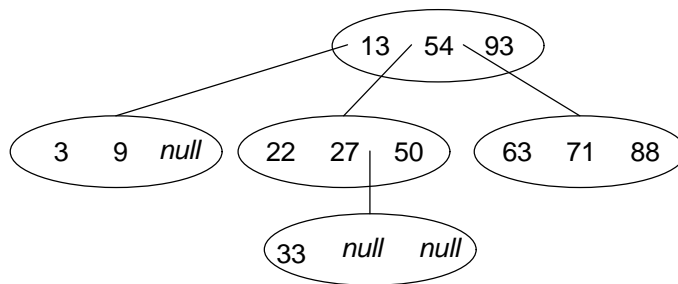
- Busca *in-ordem* em profundidade
 - retorna ordenadamente todas as chaves



3-9-13-22-27-33-50

Pesquisa Todos os Nodos

- Busca *in-ordem* em profundidade
 - retorna ordenadamente todas as chaves



3-9-13-22-27-50-54-63-71-88-93

➡ Complexidade: $O(n)$
n = número de chaves

Pesquisa Todos os Nodos

```
Método buscaProfundidade();
início
    i inteiro;

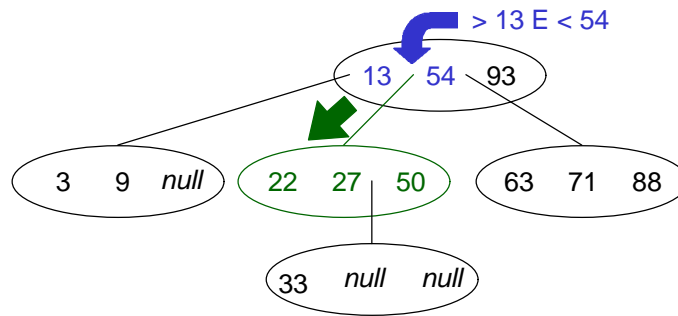
    se this ≠ NULL e nroChaves ≠ 0 então
        para i de 1 até nroChaves faça
            início
                subÁrvore[i-1].buscaProfundidade();
                visita(chave[i]);
                visita(dado[i]);
                subÁrvore[i].buscaProfundidade();
            fim;
        fim;
fim;
```

Pesquisa Por Chave

- Mesmo princípio da pesquisa na ABP
 - chave < chave pesquisada → pesquisa ESQ
 - chave > chave pesquisada → pesquisa DIR
 - complexidade adicional
 - varredura das chaves em cada nodo da ANP
- Tipos de pesquisa
 - Busca Seqüencial(chave)
 - Busca Binária(chave)

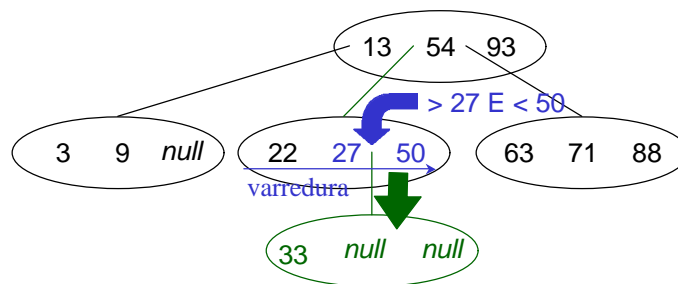
Busca Seqüencial

- Como proceder?
 - exemplo: chave = 33



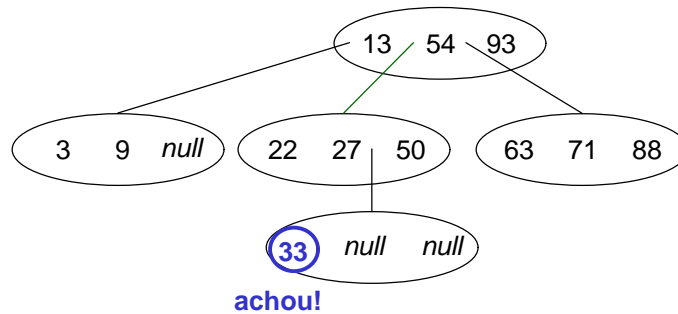
Busca Seqüencial

- Como proceder?
 - exemplo: chave = 33



Busca Seqüencial

- Como proceder?
 - exemplo: chave = 33



Busca Seqüencial

Método buscaSeqüencial(ch object) retorna dado;

início

i, subArv inteiro;

se nroChaves = 0 então

Exceção ChaveInexistente();

para i de 1 até nroChaves faça /* varredura */

início

se chave[i] = ch então retorna dado[i];

se chave [i] > ch então /* deve ir para a subArv à ESQ */

início

subArv ← i – 1;

i ← nroChaves + 1; /* sai do para- faça */

fim;

fim;

retorna subÁrvore[subArv].buscaSeqüencial(ch);

fim;

Busca Seqüencial

- Complexidade:
 - cada varredura em um nodo:
 - pesquisa N-1 chaves $\rightarrow O(N-1) \approx O(N)$
 - para encontrar o nodo na ANP:
 - *pior caso*: navega no maior caminho na árvore = $h(A)$
 - Propriedade (P4): $h(A) = \lfloor \log_N n \rfloor \rightarrow O(\lfloor \log_N n \rfloor) \approx O(\log_N n)$
 - complexidade:
 - $h(A) \cdot (N-1) \rightarrow O(N \log_N n)$

Busca Binária

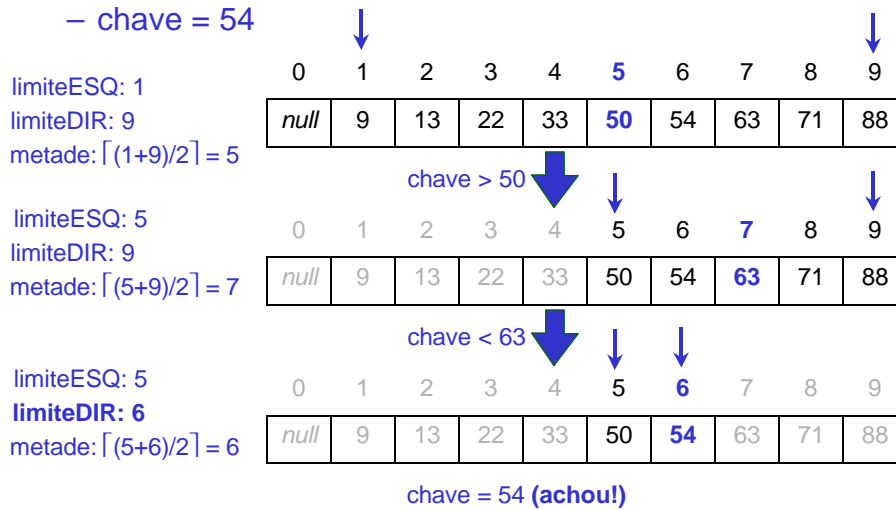
- Trata de forma mais eficiente a varredura das chaves em um nodo, considerando o fato das chaves estarem ordenadas
- Exemplo:
 - N = 10 e chave = 54

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
chave:	null	9	13	22	33	50	54	63	71	88

Busca Binária

- Princípio de funcionamento:

– chave = 54



Busca Binária

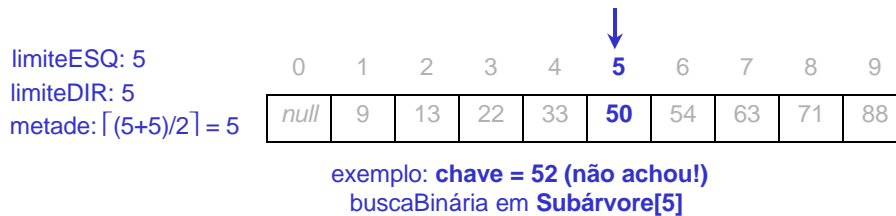
- Características:

– a cada iteração:

- se $chave > metade$ → busca em $[metade; limDIR]$
- se $chave < metade$ → busca em $[limESQ; metade-1]$

– se não achou a chave:

- pára sempre no nodo anterior mais próximo
- busca continua na subárvore DIR (SubÁrvore[metade])



Busca Binária

Método buscaBinária(ch object) retorna dado;

início

índice inteiro;

se *this* = NULL ou nroChaves = 0 então

Exceção ChaveInexistente();

índice ← **obtemÍndice(ch)**;

se índice > 0 e chave[índice] = ch então retorna dado[índice];

retorna subÁrvore[índice].buscaBinária(ch);

fim;

Busca Binária

Método obtémÍndice(ch object) retorna inteiro;

início

esq, dir, metade inteiro;

/ se chave menor que todas as chaves no nodo, ir para Subárv ESQ */*

/ índice = 0 */*

se $ch < chave[1]$ então retorna 0;

esq ← 1;

dir ← nroChaves;

enquanto ($esq < dir$) faça */* executa até que ambos apontem para a*

início *mesma chave */*

metade ← $\lceil (esq + dir) / 2 \rceil$;

se $ch < chave[metade]$ então dir ← metade - 1

senão esq ← metade;

fim;

retorna esq;

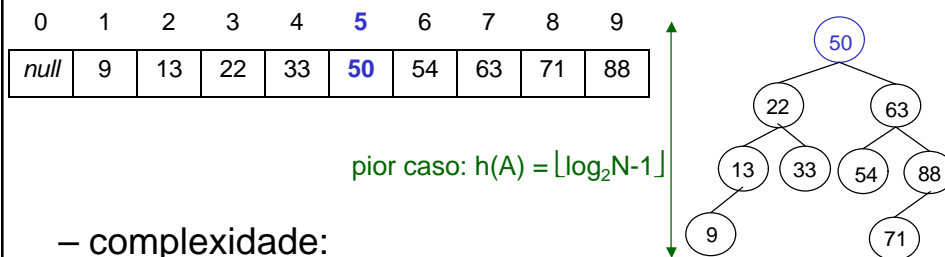
fim;

Busca Binária

- Complexidade:

- varredura em um nodo:

- pesquisa $\lfloor \log_2 N - 1 \rfloor$ chaves $\rightarrow O(\lfloor \log_2 N - 1 \rfloor) \approx O(\log_2 N)$



- complexidade:

- $h(\text{ANP}). (N-1) \rightarrow O(\log_2 N \log_N n)$

Comparação

- Busca seqüencial

- complexidade: $O(N \log_N n)$

- Busca binária

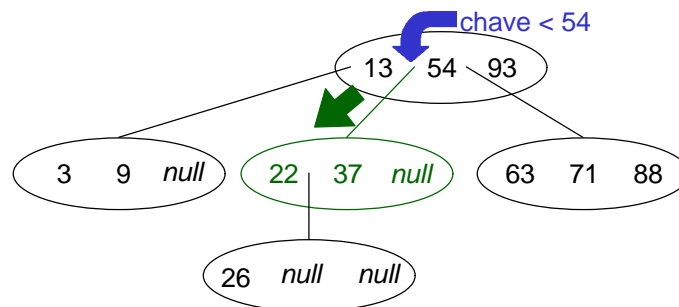
- complexidade: $O(\log_2 N \log_N n)$ ←

Inclusão em uma ANP

- Mesmo princípio da inclusão em uma ABP
 - busca a posição na qual a chave deve ser inserida (nodo mais próximo com espaço para a colocação da chave)
 - no nodo em que a chave for inserida, o vetor deve ser rearranjado (deslocamento de chaves, dados e subárvores) para a sua correta colocação

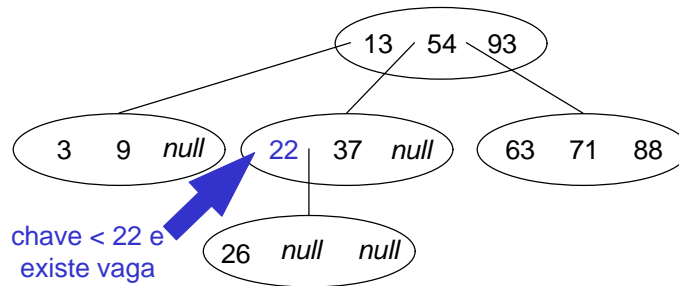
Inclusão em uma ANP

- Exemplo: chave = 18



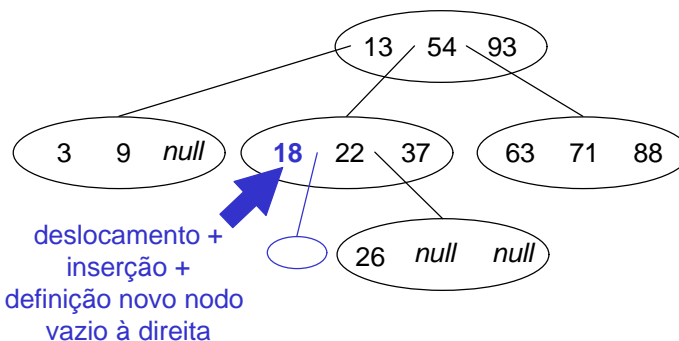
Inclusão em uma ANP

- Exemplo: chave = 18



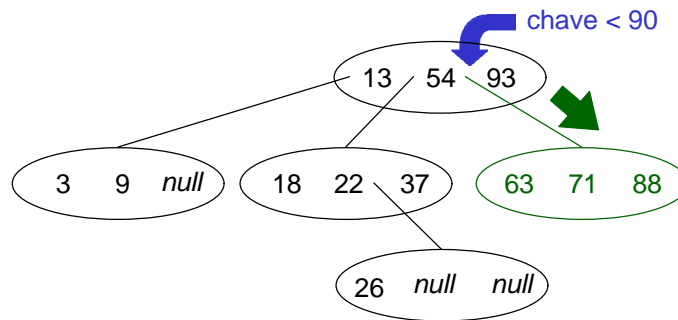
Inclusão em uma ANP

- Exemplo: chave = 18



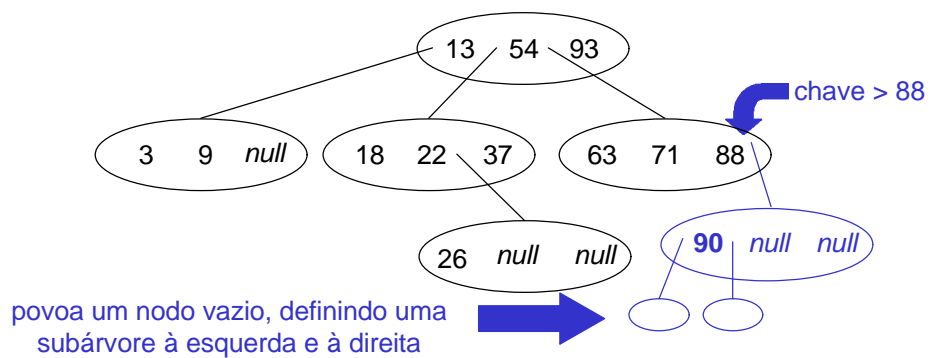
Inclusão em uma ANP

- Exemplo2: chave = 90



Inclusão em uma ANP

- Exemplo2: chave = 90



Inclusão

Método inclui(ch object, d object);

início

índice, i inteiro;

se nroChaves = 0 então /* chegou em um nodo vazio */

início

subÁrvore[0] ← NOVO ÁrvoreNáriaPesquisa(obtémN());

chave[1] ← ch;

dado [1] ← d;

subÁrvore[1] ← NOVO ÁrvoreNáriaPesquisa(obtémN());

nroChaves ← 1;

fim

senão início /* chegou em um nodo com chaves */

...

fim;

Método inclui(ch object, d object);

início

...

senão início /* chegou em um nodo com chaves */

índice ← obtémÍndice(ch); /* busca posição para inserção */

se índice ≠ 0 e ch = chave[índice] então

Exceção ChaveDuplicada();

se nroChaves < obtémN() - 1 então /* existe espaço no nodo */

início

para i de nroChaves até índice + 1 faça /* deslocamento */

início

chave[i+1] ← chave[i];

dado [i+1] ← dado[i];

subÁrvore[i+1] ← subÁrvore[i];

fim;

chave[índice+1] ← ch; /* índice aponta para chave anterior */

dado[índice+1] ← d; /* por isso, nova chave fica em índice+1 */

subÁrvore[índice+1] ← NOVO ÁrvoreNáriaPesquisa(obtémN());

nroChaves ← nroChaves + 1;

fim

senão /* não existe espaço no nodo: vai p/ a subárvore DIR da chave anterior */

subÁrvore[índice].inclui(ch,d);

fim;

fim;

Inclusão

Inclusão em uma ANP

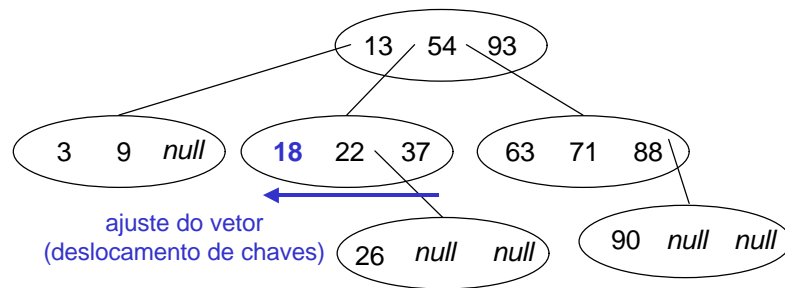
- Etapas do algoritmo:
 - busca da chave: $O(\log_2 N \log_N n)$
 - ajuste vetor chave: $O(N)$
- Complexidade:
 - $O(\log_2 N \log_N n + N)$

Exclusão em uma ANP

- Mesmo princípio da exclusão em uma ABP
 - se a **chave não possui subárvores ESQ e DIR vazias**, ela é removida e ocorre deslocamento no vetor para ajustar as chaves e dados restantes
 - se a **chave possui subárvores ESQ e/ou DIR com chaves**, ela é trocada com a maior chave da subárvore ESQ ou a menor chave da subárvore DIR (processo recursivo – até que a chave não contenha subárvores!)

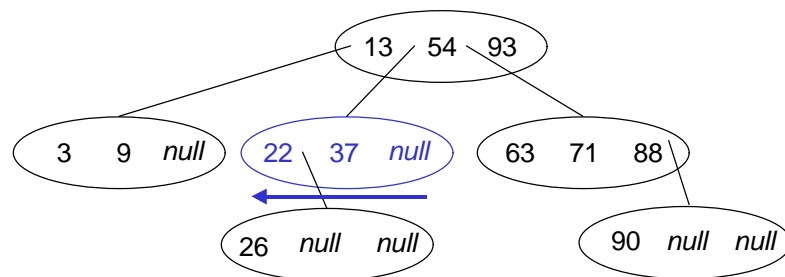
Exclusão em uma ANP

- Exemplo1: chave = 18
– não há subárvores ESQ e DIR



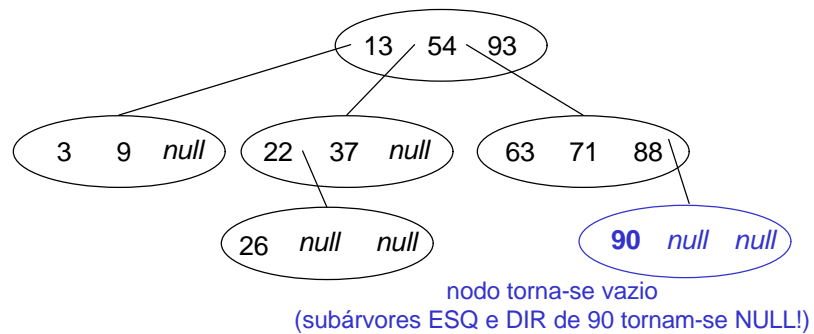
Exclusão em uma ANP

- Exemplo1: chave = 18
– não há subárvores ESQ e DIR



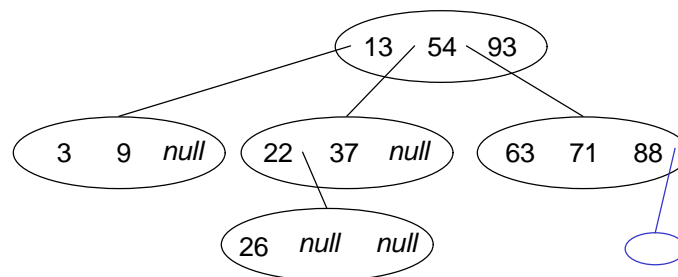
Exclusão em uma ANP

- Exemplo2: chave = 90
 - não há subárvores ESQ e DIR e a chave é a única do nodo



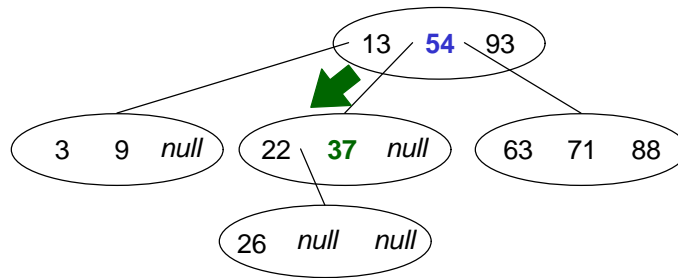
Exclusão em uma ANP

- Exemplo2: chave = 90
 - não há subárvores ESQ e DIR e a chave é a única do nodo



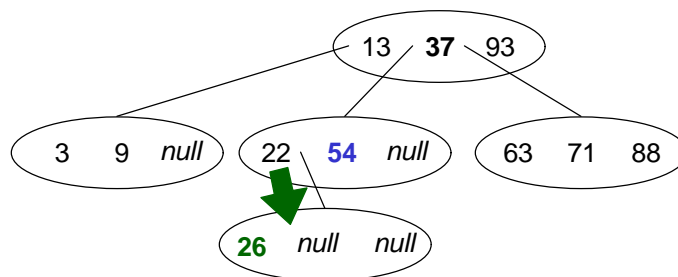
Exclusão em uma ANP

- Exemplo3: chave = 54
 - existem subárvores ESQ e DIR: a chave é trocada com o maior chave na ESQ



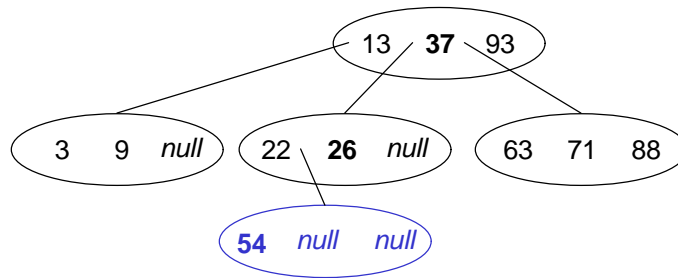
Exclusão em uma ANP

- Exemplo3: chave = 54
 - a chave ainda possui subárvore ESQ não vazia: nova troca!



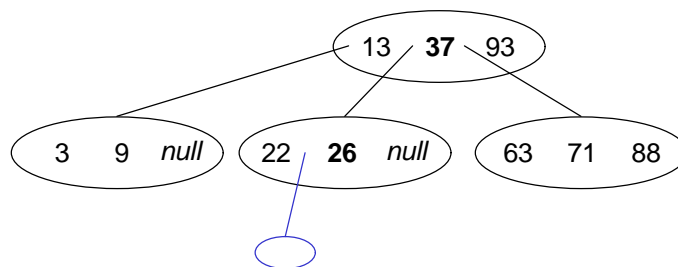
Exclusão em uma ANP

- Exemplo3: chave = 54
– a chave agora pode ser removida!



Exclusão em uma ANP

- Exemplo3: chave = 54
– chave removida!



Exclusão

```
Método exclui(ch object);
início
    índice, i inteiro;
    arvAux ÁrvoreNáriaPesquisa;

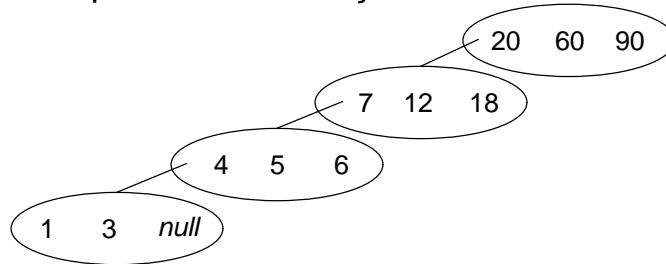
    se nroChaves = 0 então /* chegou em um nodo vazio */
        Exceção ChaveInexistente();
    índice ← obtémÍndice(ch);
    se índice ≠ 0 e ch = chave[índice] então /* achou a chave! */
        início
            se subÁrvore[índice-1].nroChaves > 0 então /* se existe ESQ */
                início
                    aux ← subÁrvore[índice-1].maior();
                    trocaValoresMaior(this, índice, aux);
                    subÁrvore[índice-1].exclui(ch);
                fim
            senão /* verifica se existe DIR */ . . .
        fim;
fim;
```

Exclusão

```
Método exclui(ch object);
início
    . . . senão se subÁrvore[índice].nroChaves > 0 então /* se existe DIR */
        início
            aux ← subÁrvore[índice].menor();
            trocaValoresMenor(this, índice, aux);
            subÁrvore[índice].exclui(ch);
        fim
        senão início /* chave não possui ESQ e DIR e pode ser removida */
            nroChaves ← nroChaves - 1;
            para i de índice até nroChaves faça
                início
                    chave[i] ← chave[i+1];
                    dado[i] ← dado[i+1];
                    subÁrvore[i] ← subÁrvore[i+1];
                fim;
            chave[i] ← NULL; dado[i] ← NULL; /* anula a posição mais a */
            subÁrvore[i] ← NULL; /* direita do vetor */
            se nroChaves = 0 então subÁrvore[0] ← NULL;
        fim
        senão subÁrvore[índice].exclui(ch); /* se não achou, vai p/ DIR do */
            /* nodo imediatamente anterior */
        fim;
fim;
```

Problema com ANP

- Uma ANP também pode ficar “desbalanceada”!
- Exemplo:
 - $N = 4$
 - seqüência de inserção: 20-60-90-12-7-18-5-4-6-1-3



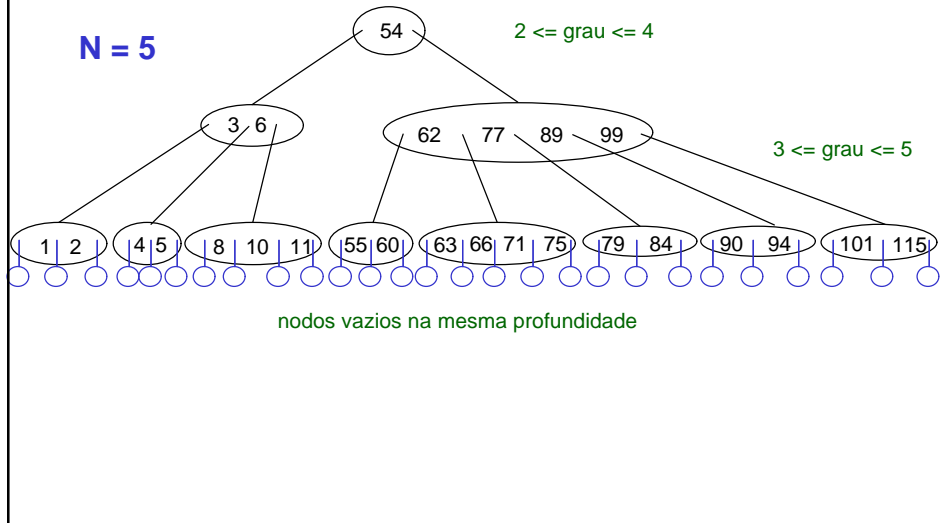
- Uma solução: usar **árvores B**!

Árvore B

- Uma **árvore B** é uma ANP com as seguintes características:
 - raiz com $2 \leq \text{grau} \leq N$
 - outros nodos têm $\lceil N/2 \rceil \leq \text{grau} \leq N$
 - nodos vazios estão todos na **mesma profundidade**

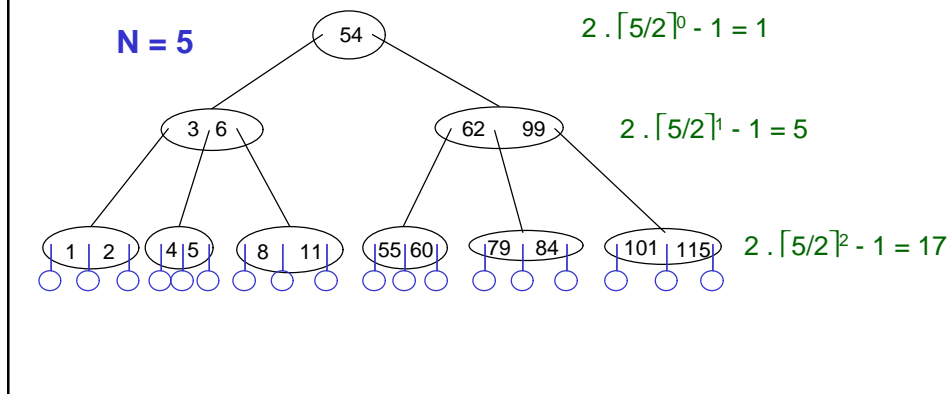
grau: número de subárvores não vazias

Exemplo



Propriedade (P5)

- O número mínimo de chaves em uma Árvore B A com $N \geq 2$ é $2 \lceil N/2 \rceil^{h(A)} - 1$



Implementação

Classe `ÁrvoreB`

Subclasse de `ÁrvoreNáriaPesquisa`

`início`

`pai` `ÁrvoreB` [];

`construtor` `ÁrvoreB` (N inteiro);

`início`

se $N < 2$ então `Exceção GraulnVálido()`;

`nroChaves` $\leftarrow 0$;

`chave` \leftarrow NOVO `Object`[N];

`dado` \leftarrow NOVO `Object`[N];

`subÁrvore` \leftarrow NOVO `ÁrvoreNáriaPesquisa`[N];

`pai` \leftarrow NULL;

`fim`;

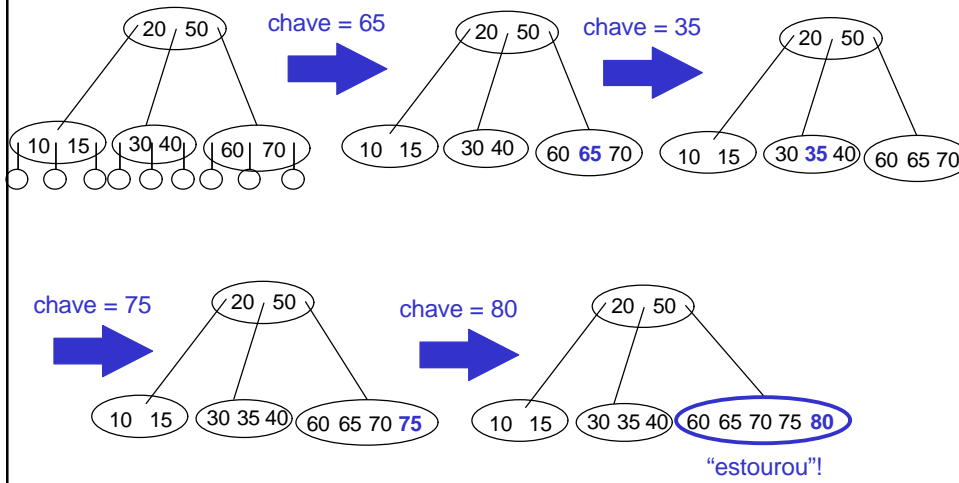
`fim`;

Inserção em uma Árvore B

- Princípio de funcionamento:
 - inserção sempre em nodo folha
 - se há espaço no nodo ela é ali inserida
- Caso o **nodo exceder a sua capacidade**:
 - divisão do nodo (*Split*)
 - a chave central (*chave split*) do nodo “estourado” é enviada ao nodo pai para ser lá inserida
 - o processo se repete até que não ocorram mais divisões ou que seja criada uma nova raiz (*árvore cresce para cima*)

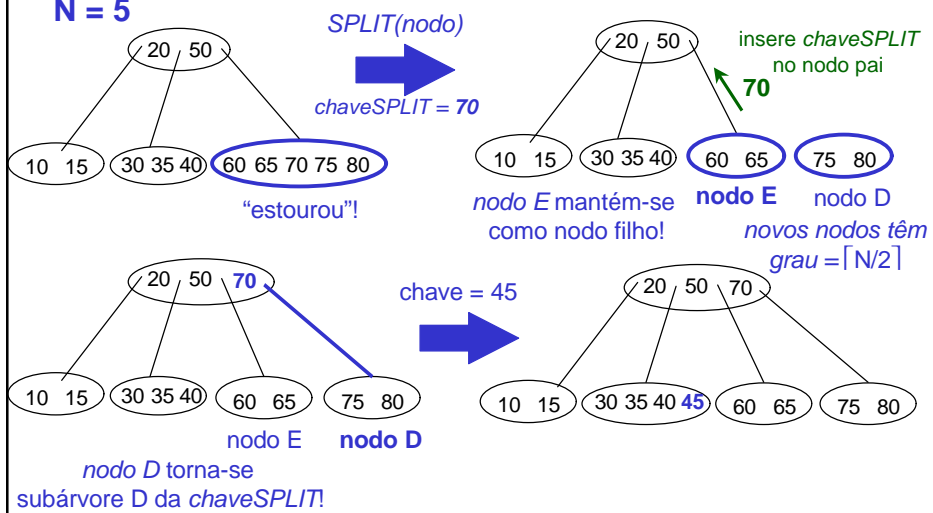
Exemplos de Inclusão

N = 5

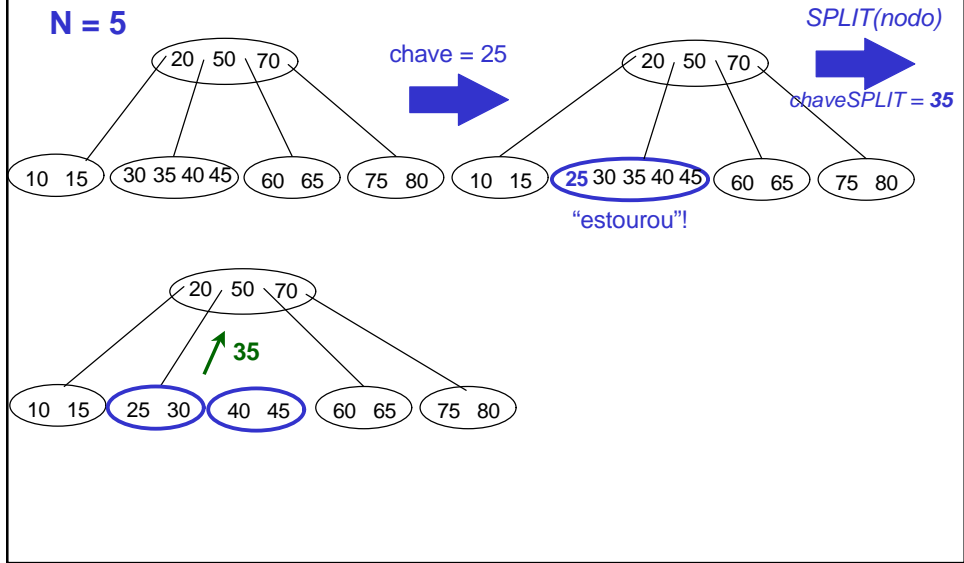


Exemplos de Inclusão

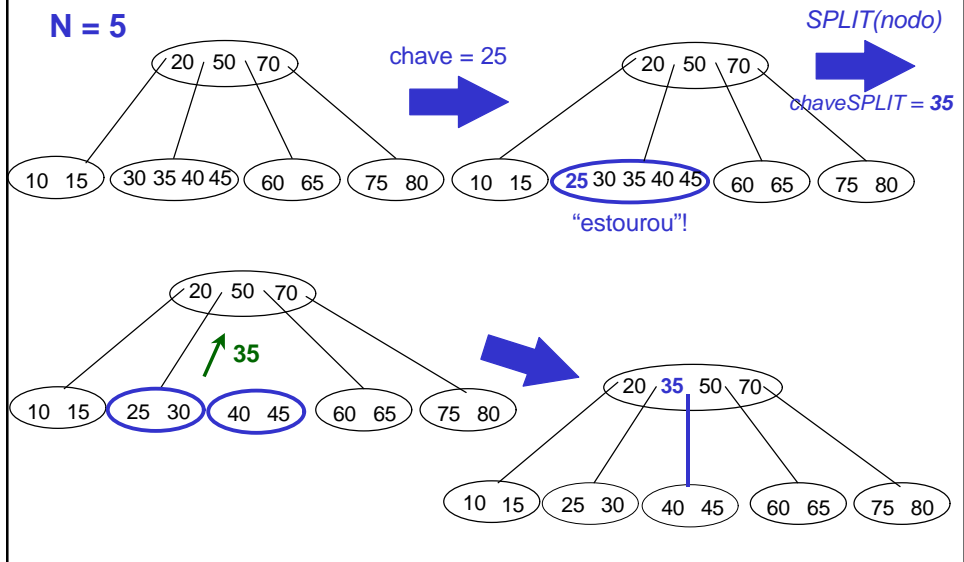
N = 5



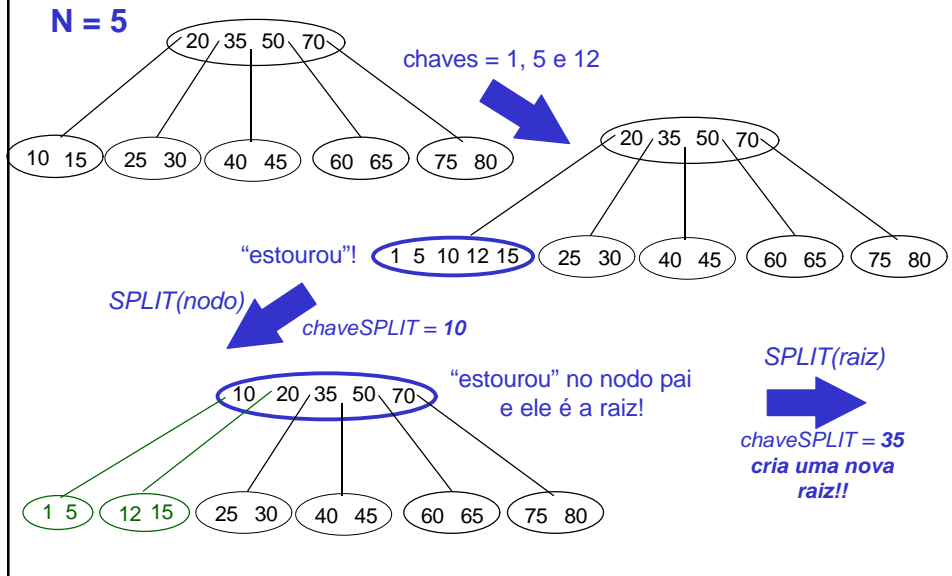
Exemplos de Inclusão



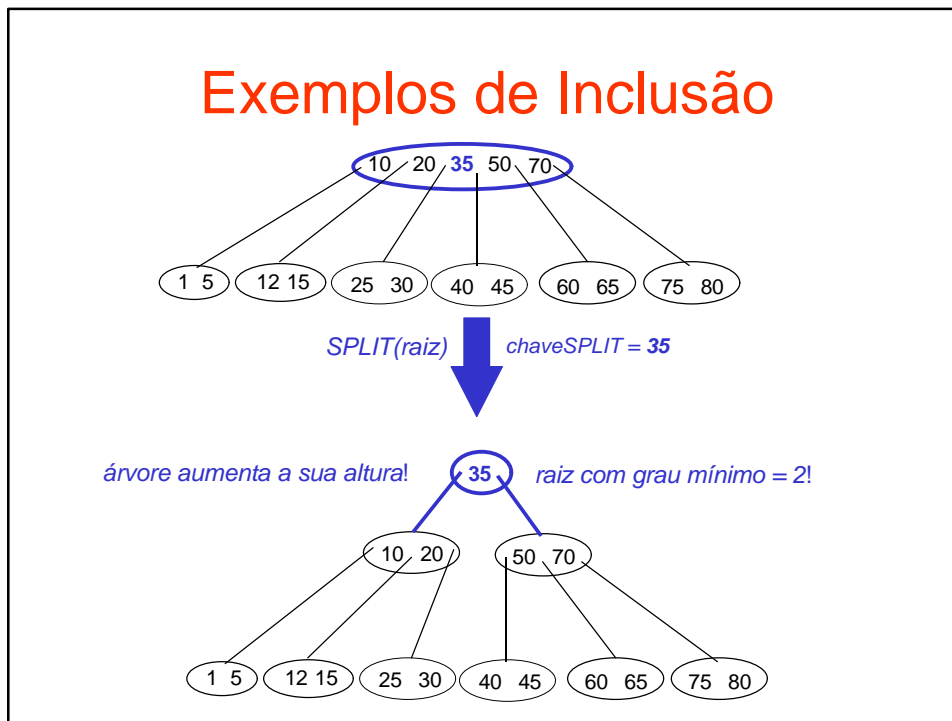
Exemplos de Inclusão



Exemplos de Inclusão



Exemplos de Inclusão



Exercícios

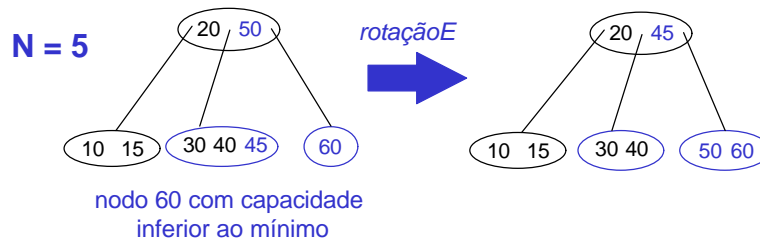
1. Dado $N = 5$, mostre como fica uma árvore B após cada uma das seguintes inserções de chaves: 20, 10, 40, 50, 30, 55, 3, 11, 4, 28, 36, 33, 52, 17, 25, 13, 45, 9, 43, 8, 48
2. Implementar na classe ANP:
 - Método maior() retorna ANP;
 - Método menor() retorna ANP;
 - Método trocaValoresMaior(arv1 ANP, índice inteiro, arv2 ANP);
 - Método totalChaves() retorna inteiro;

Exclusão em uma Árvore B

- Princípio inicial de funcionamento:
 - similar à exclusão na ANP
 - pesquisa na árvore pela chave informada
 - se a chave **não** possui subárvores ESQ e DIR então **remove** a chave e faz deslocamento das chaves no vetor
 - senão, **troca** a chave pela maior chave na subárvore ESQ ou pela menor chave na subárvore DIR e recursivamente exclui a chave na subárvore para a qual ela foi enviada

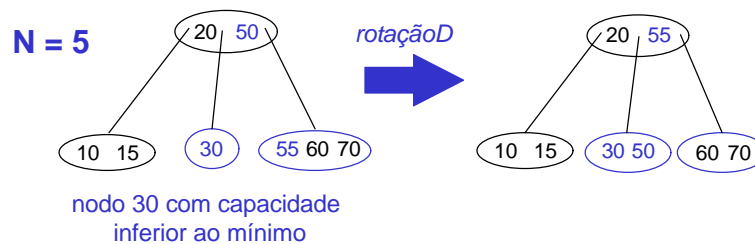
Exclusão em uma Árvore B

- Após a remoção, é possível que o número de chaves em um nodo não raiz seja **menor** que o mínimo permitido ($\lceil N/2 \rceil - 1$). Então:
 - se existe nodo irmão à ESQ com $nroChaves > \lceil N/2 \rceil - 1$, faz **rotaçãoE**:



Exclusão em uma Árvore B

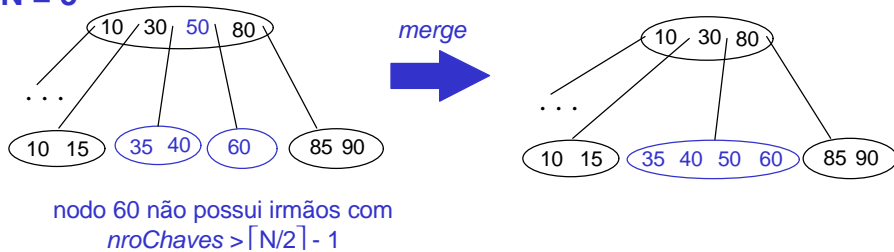
- senão, se existe nodo irmão à DIR com $nroChaves > \lceil N/2 \rceil - 1$, faz **rotaçãoD**:



Exclusão em uma Árvore B

- senão (se não existe nodo irmão à ESQ nem à DIR com $nroChaves > \lceil N/2 \rceil - 1$), faz-se unificação (*merge*) de nodos:

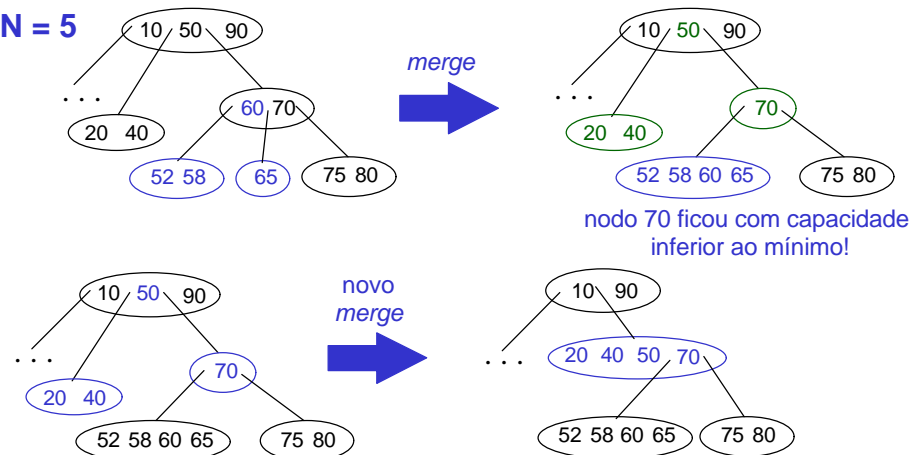
N = 5



Exclusão em uma Árvore B

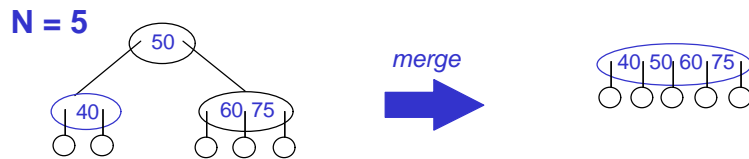
- A unificação (*merge*) pode se propagar para mais de um ancestral:

N = 5



Exclusão em uma Árvore B

- Quando a unificação (*merge*) se propaga até a raiz, a árvore reduz a sua altura:



Exercício

Considerando a árvore B gerada pelo exercício 1, mostre como ela fica após cada uma das seguintes exclusões de chaves: 20, 33, 4, 50, 30, 55, 11, 40, 28, 36, 10, 52, 17, 25, 13, 45, 9, 43, 8