

UFSC-CTC-INE  
INE5384 - Estruturas de Dados

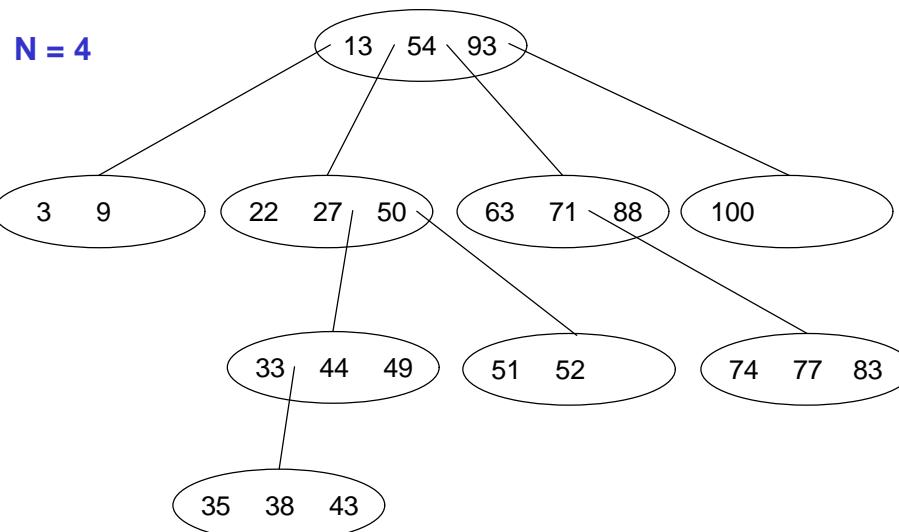
## Métodos de Pesquisa de Dados (II)

Prof. Ronaldo S. Mello  
2002/2

### Árvore N-ária de Pesquisa

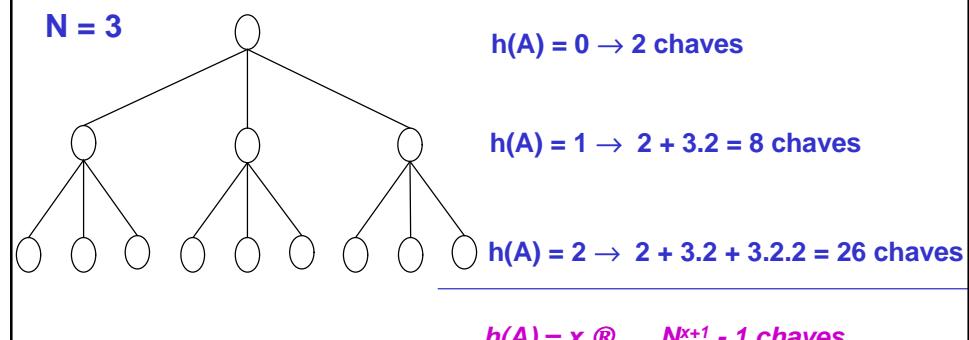
- Uma **Árvore N-ária de Pesquisa (ANP)** é uma árvore que:
  - contém  $m$  subárvore e  $n$  chaves, sendo  $n = m - 1$  e  $2 \leq m \leq N$
  - todas as chaves estão ordenadas, ou seja, dado um conjunto de chaves  $ch_1, ch_2, \dots, ch_i, \dots, ch_n$ , nesta ordem, tem-se:  $ch_i < ch_{i+1}$

## Exemplo de ANP



## Vantagens de uma ANP

- Indexação de um grande volume de dados

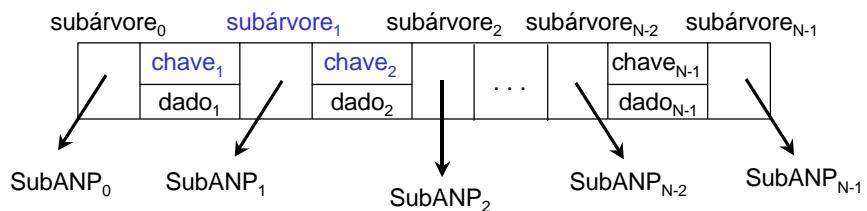


*“Quanto maior o  $N$ , maior é o número de chaves que se pode indexar e consequentemente, encontra-se uma chave com menos acessos à árvore”*

## Vantagens de uma ANP

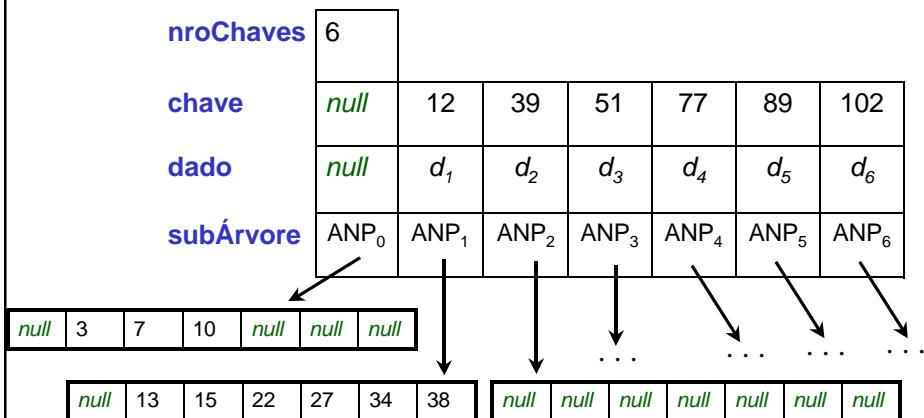
- N pode ser equivalente ao fator de bloco de disco
  - torna mais eficiente o número de acessos a disco para a carga de dados e busca de chave de/em um arquivo de índices de um BD
  - exemplo:
    - fator de bloco = x bytes  $\approx$  nodo de ANP c/127 chaves
    - se N = 128  $\Rightarrow$  cada acesso traz um nodo da ANP
    - assim: 1º acesso ao arquivo de índice  $\rightarrow$  127 chaves  
2º acesso  $\rightarrow$  127<sup>2</sup>-1 chaves  
nº acesso  $\rightarrow$  127<sup>n</sup>-1 chaves

## Modelagem Física



→ **Subárvore<sub>i</sub>** mantém todas as chaves **maiores** que **chave<sub>i</sub>** e **menores** que **chave<sub>i+1</sub>**

## Implementação



## Implementação

Classe ÁrvoreNáriaPesquisa  
início

```
nroChaves inteiro;  
chave Object[ ];  
dados Object[ ];  
subÁrvore ÁrvoreNáriaPesquisa[ ];
```

```
construtor ÁrvoreNáriaPesquisa (N inteiro);  
início
```

```
    se N < 2 então Exceção GrauInválido();  
    nroChaves ← 0;  
    chave ← NOVO Object[N];  
    dados ← NOVO Object[N];  
    subÁrvore ← NOVO ÁrvoreNáriaPesquisa[N];
```

```
    fim;  
fim;
```

## Implementação

Classe ÁrvoreNáriaPesquisa

início

```
nroChaves inteiro;  
chave Object[ ];  
 dado Object[ ];  
 subÁrvore ÁrvoreNáriaPesquisa[ ];
```

```
método obtémN() retorna inteiro;
```

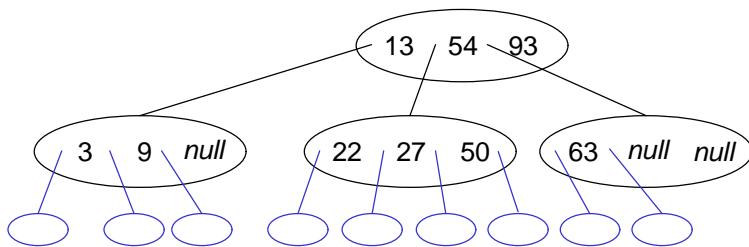
início

```
    retorna subÁrvore.length;  
fim;
```

fim;

## Observação

- Para fins de simplificação dos algoritmos de manipulação da ANP, pressupõe-se que toda chave existente em um nodo folha possui subárvores vazias em ambos os lados (nodos com *nroChaves* = 0)

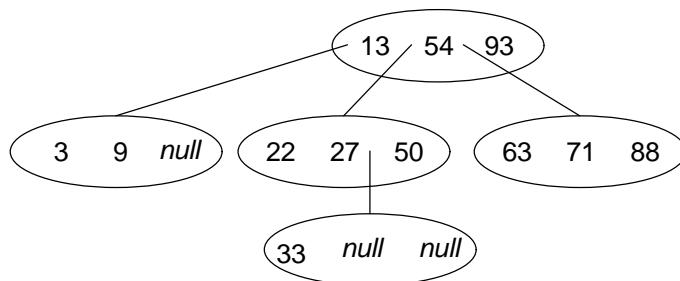


## Operações em uma ANP

- Pesquisa
  - pesquisa todos os nodos
  - pesquisa por valor de chave
- Incluir(chave, dado)
- Excluir(chave)

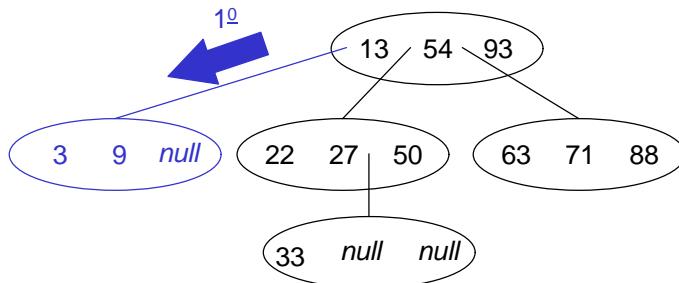
## Pesquisa Todos os Nodos

- Busca *in-ordem* em profundidade
  - retorna ordenadamente todas as chaves



## Pesquisa Todos os Nodos

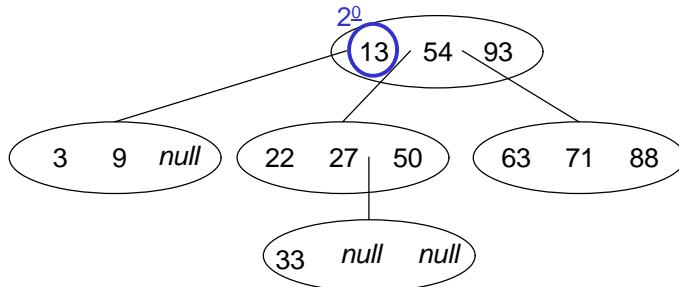
- Busca *in-ordem* em profundidade
  - retorna ordenadamente todas as chaves



3-9

## Pesquisa Todos os Nodos

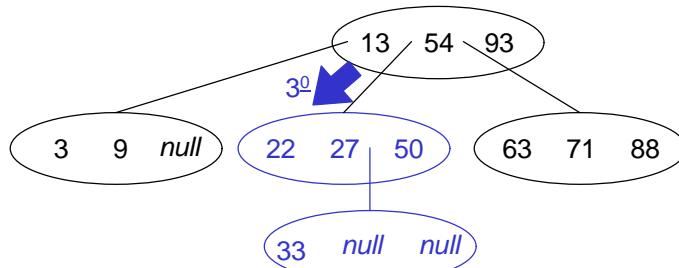
- Busca *in-ordem* em profundidade
  - retorna ordenadamente todas as chaves



3-9-13

## Pesquisa Todos os Nodos

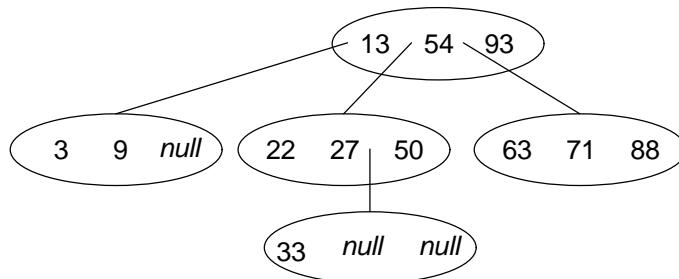
- Busca *in-ordem* em profundidade
  - retorna ordenadamente todas as chaves



3-9-13-22-27-33-50

## Pesquisa Todos os Nodos

- Busca *in-ordem* em profundidade
  - retorna ordenadamente todas as chaves



3-9-13-22-27-50-54-63-71-88-93

Complexidade:  $O(n)$   
 $n = \text{número de chaves}$

## Pesquisa Todos os Nodos

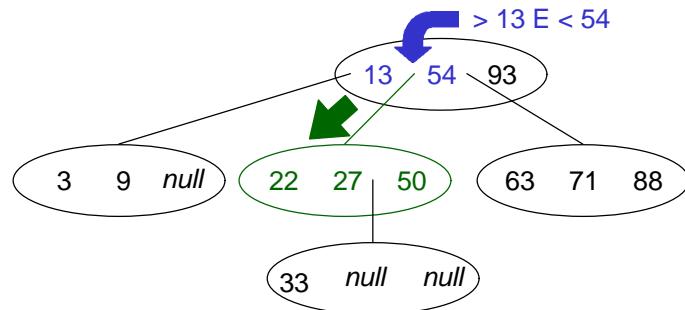
```
Método buscaProfundidade();  
início  
    i inteiro;  
  
    se this ≠ NULL e nroChaves ≠ 0 então  
        para i de 1 até nroChaves faça  
            início  
                subÁrvore[i-1].buscaProfundidade();  
                visita(chave[i]);  
                visita(dado[i]);  
                subÁrvore[i].buscaProfundidade();  
            fim;  
    fim;
```

## Pesquisa Por Chave

- Mesmo princípio da pesquisa na ABP
  - chave < chave pesquisada → pesquisa ESQ
  - chave > chave pesquisada → pesquisa DIR
  - complexidade adicional
    - varredura das chaves em cada nodo da ANP
- Tipos de pesquisa
  - Busca Seqüencial(chave)
  - Busca Binária(chave)

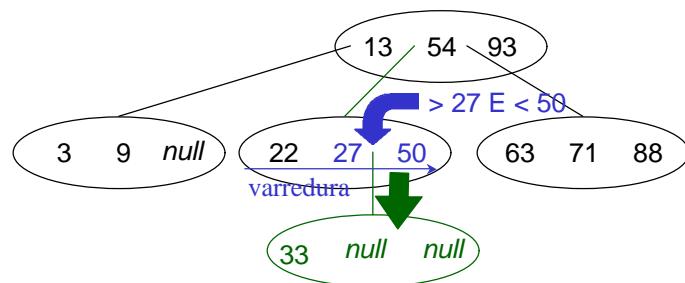
## Busca Seqüencial

- Como proceder?
  - exemplo: chave = 33



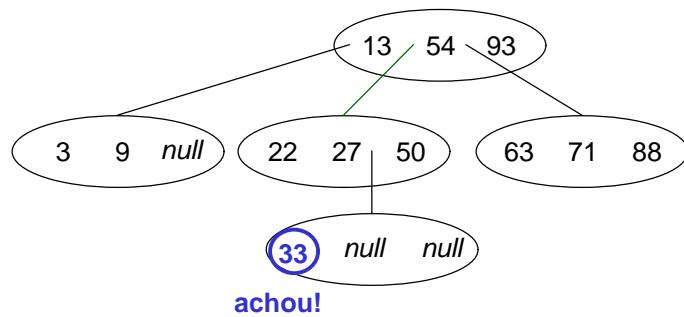
## Busca Seqüencial

- Como proceder?
  - exemplo: chave = 33



## Busca Seqüencial

- Como proceder?
  - exemplo: chave = 33



## Busca Seqüencial

```
Método buscaSeqüencial(ch object) retorna dado;  
início  
    i, subArv inteiro;  
  
    se nroChaves = 0 então  
        Exceção Chavelnexistente();  
    para i de 1 até nroChaves faça /* varredura */  
    início  
        se chave[i] = ch então retorna dado[i];  
        se chave [i] > ch então /* deve ir para a subArv à ESQ */  
        início  
            subArv ← i - 1;  
            i ← nroChaves + 1; /* sai do para-faça */  
        fim;  
    fim;  
    retorna subÁrvore[subArv].buscaSeqüencial(ch);  
fim;
```

## Busca Seqüencial

- Complexidade:
  - cada varredura em um nodo:
    - pesquisa N-1 chaves  $\rightarrow O(N-1) \approx O(N)$
  - para encontrar o nodo na ANP:
    - *pior caso*: navega no maior caminho na árvore =  $h(A)$
    - Propriedade (P4):  $h(A) = \lfloor \log_N n \rfloor \rightarrow O(\lfloor \log_N n \rfloor) \approx O(\log_N n)$
  - complexidade:
    - $h(A) \cdot (N-1) \rightarrow O(N \log_N n)$

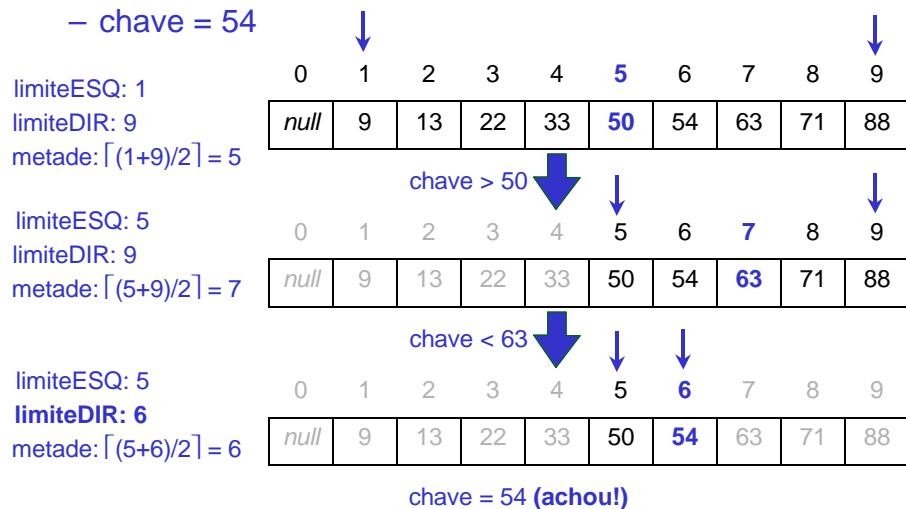
## Busca Binária

- Trata de forma mais eficiente a varredura das chaves em um nodo, considerando o fato das chaves estarem ordenadas
- Exemplo:
  - $N = 10$  e chave = 54

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	
chave:	null	9	13	22	33	50	54	63	71	88

## Busca Binária

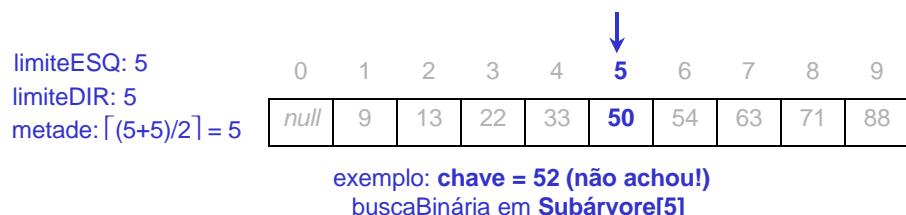
- Princípio de funcionamento:



## Busca Binária

- Características:

- a cada iteração:
  - se **chave > metade** → busca em **[metade;limDIR]**
  - se **chave < metade** → busca em **[limESQ;metade-1]**
- se não achou a chave:
  - pára sempre no nodo anterior mais próximo
  - busca continua na subárvore DIR (**SubÁrvore[metade]**)



## Busca Binária

```
Método buscaBinária(ch object) retorna dado;  
início  
    índice inteiro;  
  
    se this = NULL ou nroChaves = 0 então  
        Exceção ChaveNexistente();  
    índice ← obtémÍndice(ch);  
    se índice > 0 e chave[índice] = ch então retorna dado[índice];  
    retorna subÁrvore[índice].buscaBinária(ch);  
fim;
```

## Busca Binária

```
Método obtémÍndice(ch object) retorna inteiro;  
início  
    esq, dir, metade inteiro;  
  
    /* se chave menor que todas as chaves no nodo, ir para Subárv ESQ */  
    /* índice = 0 */  
    se ch < chave[1] então retorna 0;  
    esq ← 1;  
    dir ← nroChaves;  
    enquanto (esq < dir) faça /* executa até que ambos apontem para a  
    início               mesma chave */  
        metade ← ⌈(esq + dir) / 2⌉;  
        se ch < chave[metade] então dir ← metade - 1  
        senão                  esq ← metade;  
    fim;  
    retorna esq;  
fim;
```

## Busca Binária

- Complexidade:

- varredura em um nodo:

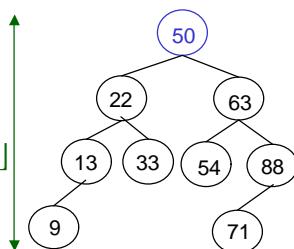
- pesquisa  $\lfloor \log_2 N - 1 \rfloor$  chaves  $\rightarrow O(\log_2 N - 1) \approx O(\log_2 N)$

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
null	9	13	22	33	50	54	63	71	88

pior caso:  $h(A) = \lfloor \log_2 N - 1 \rfloor$

- complexidade:

- $h(\text{ANP}) \cdot (N-1) \rightarrow O(\log_2 N \log_N n)$



## Comparação

- Busca seqüencial

- complexidade:  $O(N \log_N n)$

- Busca binária

- complexidade:  $O(\log_2 N \log_N n)$

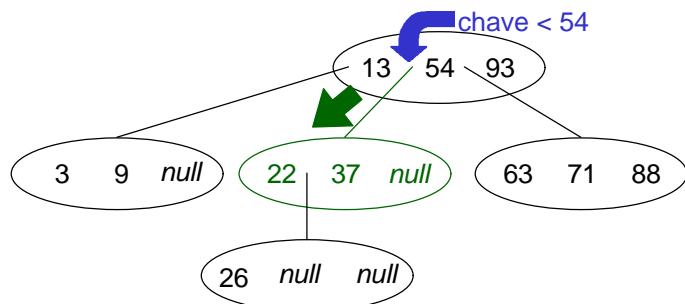


## Inclusão em uma ANP

- Mesmo princípio da inclusão em uma ABP
  - busca a posição na qual a chave deve ser inserida (nodo mais próximo com espaço para a colocação da chave)
  - no nodo em que a chave for inserida, o vetor deve ser rearranjado (deslocamento de chaves, dados e subárvores) para a sua correta colocação

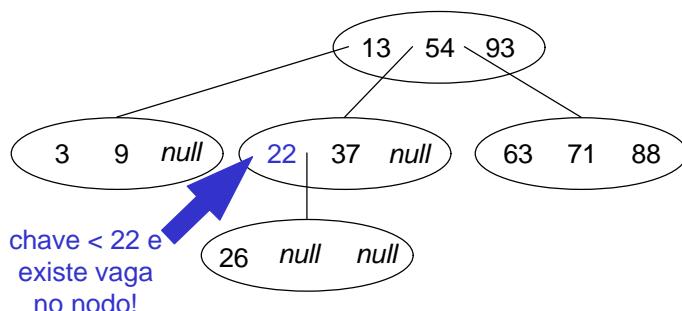
## Inclusão em uma ANP

- Exemplo: chave = 18



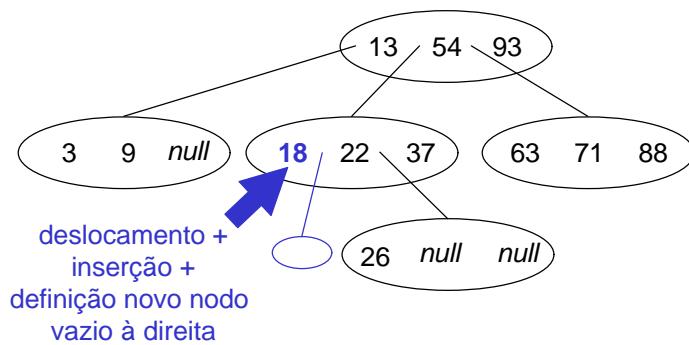
## Inclusão em uma ANP

- Exemplo: chave = 18



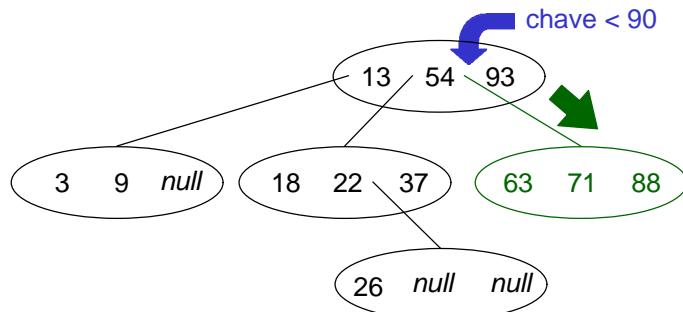
## Inclusão em uma ANP

- Exemplo: chave = 18



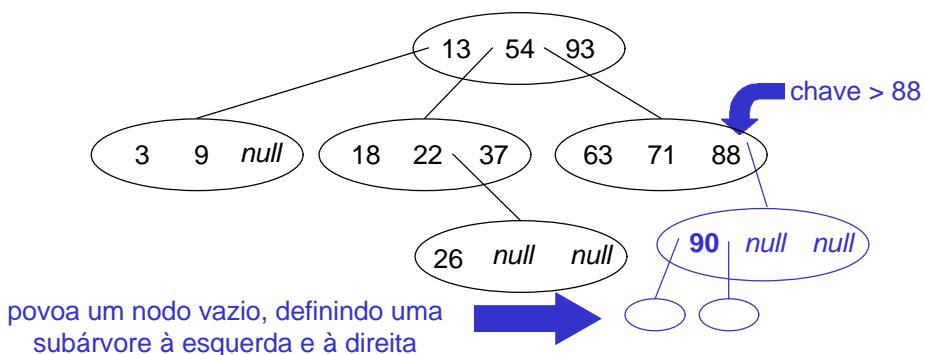
## Inclusão em uma ANP

- Exemplo2: chave = 90



## Inclusão em uma ANP

- Exemplo2: chave = 90



## Inclusão

```
Método inclui(ch object, d object);
início
    índice, i inteiro;
    se nroChaves = 0 então /* chegou em um nodo vazio */
        início
            subÁrvore[0] ← NOVO ÁrvoreNáriaPesquisa(obtémN());
            chave[1] ← ch;
            dado [1] ← d;
            subÁrvore[1] ← NOVO ÁrvoreNáriaPesquisa(obtémN());
            nroChaves ← 1;
        fim
        senão início /* chegou em um nodo com chaves */
        ...
    fim;
```

## Inclusão

```
Método inclui(ch object, d object);
início
    ...
    senão início /* chegou em um nodo com chaves */
        índice ← obtémÍndice(ch); /* busca posição para inserção */
        se índice ≠ 0 e ch = chave[índice] então
            Exceção ChaveDuplicada();
        se nroChaves < obtémN() - 1 então /* existe espaço no nodo */
            início
                para i de nroChaves até índice + 1 faça /* deslocamento */
                início
                    chave[i+1] ← chave[i];
                    dado [i+1] ← dado[i];
                    subÁrvore[i+1] ← subÁrvore[i];
                fim;
                chave[índice+1] ← ch; /* índice aponta para chave anterior */
                dado[índice+1] ← d; /* por isso, nova chave fica em índice+1 */
                subÁrvore[índice+1] ← NOVO ÁrvoreNáriaPesquisa(obtémN());
                nroChaves ← nroChaves + 1;
            fim
            senão /* não existe espaço no nodo: vai p/ a subárvore DIR da chave anterior */
                subÁrvore[índice].inclui(ch,d);
            fim;
        fim;
```

## Inclusão em uma ANP

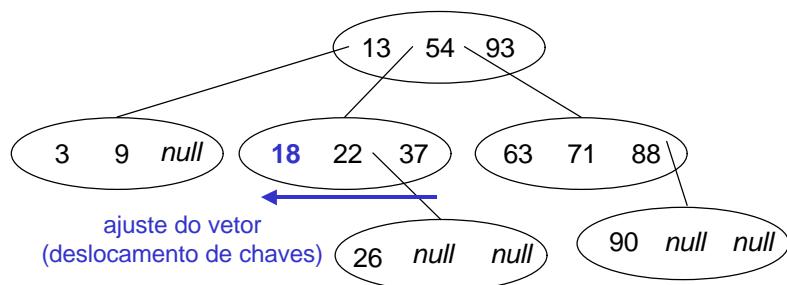
- Etapas do algoritmo:
  - busca da chave:  $O(\log_2 N \log_N n)$
  - ajuste vetor chave:  $O(N)$
- Complexidade:
  - $O(\log_2 N \log_N n + N)$

## Exclusão em uma ANP

- Mesmo princípio da exclusão em uma ABP
  - se a chave não possui subárvores ESQ e DIR vazias, ela é removida e ocorre deslocamento no vetor para ajustar as chaves e dados restantes
  - se a chave possui subárvores ESQ e/ou DIR com chaves, ela é trocada com a maior chave da subárvore ESQ ou a menor chave da subárvore DIR (processo recursivo – até que a chave não contenha subárvores!)

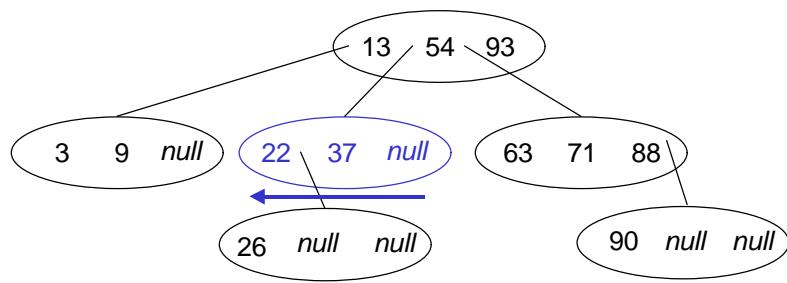
## Exclusão em uma ANP

- Exemplo1: chave = 18
  - não há subárvores ESQ e DIR



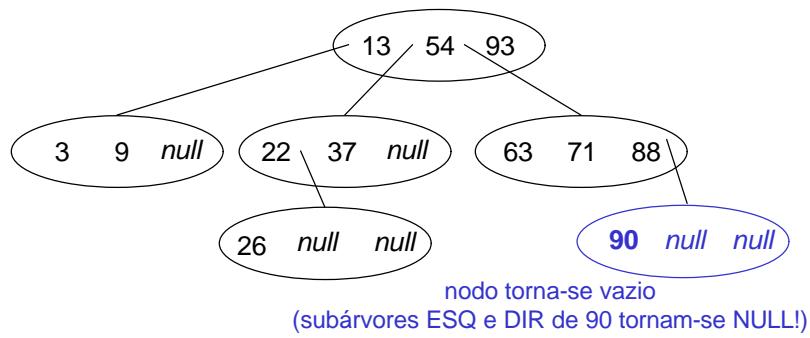
## Exclusão em uma ANP

- Exemplo1: chave = 18
  - não há subárvores ESQ e DIR



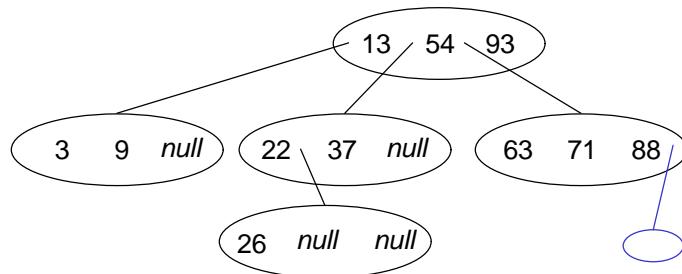
## Exclusão em uma ANP

- Exemplo2: chave = 90
  - não há subárvores ESQ e DIR e a chave é a única do nodo



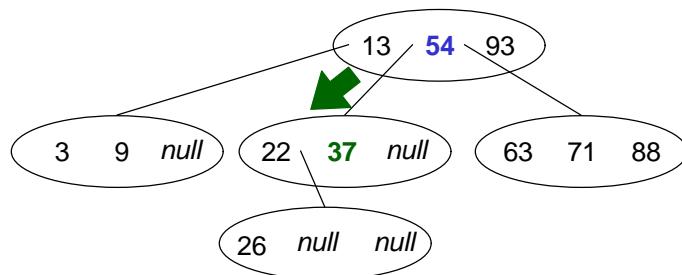
## Exclusão em uma ANP

- Exemplo2: chave = 90
  - não há subárvores ESQ e DIR e a chave é a única do nodo



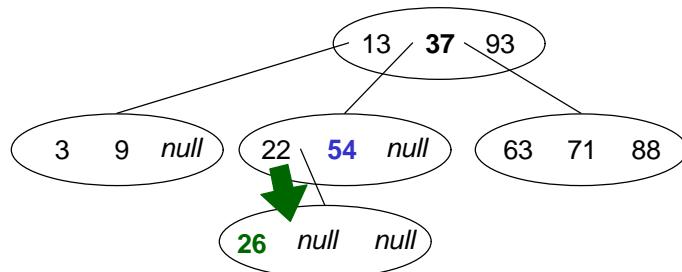
## Exclusão em uma ANP

- Exemplo3: chave = 54
  - existem subárvores ESQ e DIR: a chave é trocada com o maior chave na ESQ



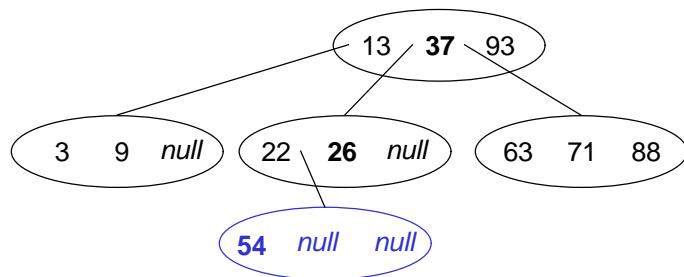
## Exclusão em uma ANP

- Exemplo3: chave = 54
  - a chave ainda possui subárvore ESQ não vazia: nova troca!



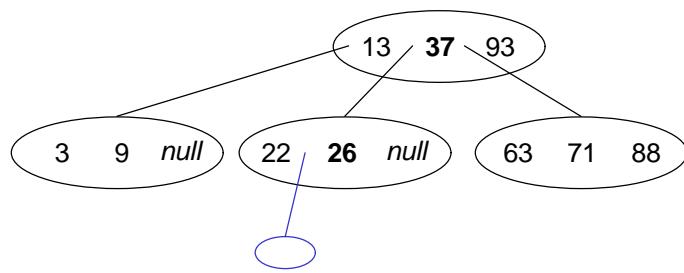
## Exclusão em uma ANP

- Exemplo3: chave = 54
  - a chave agora pode ser removida!



## Exclusão em uma ANP

- Exemplo3: chave = 54
  - chave removida!



## Exclusão

```
Método exclui(ch object);
início
    índice, i inteiro;
    arvAux ÁrvoreNáriaPesquisa;

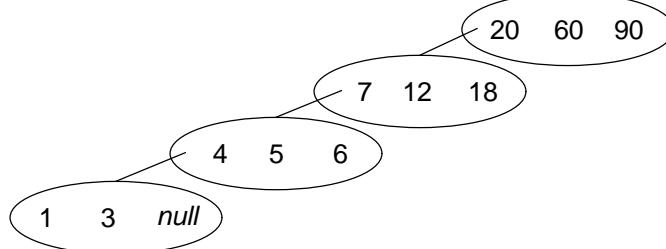
    se nroChaves = 0 então /* chegou em um nodo vazio */
        Exceção Chavelnexistente();
    índice ← obtémÍndice(ch);
    se índice ≠ 0 e ch = chave[índice] então /* achou a chave! */
    início
        se subÁrvore[índice-1].nroChaves > 0 então /* se existe ESQ */
        início
            aux ← subÁrvore[índice-1].maior();
            trocaValoresMaior(this, índice, aux);
            subÁrvore[índice-1].exclui(ch);
        fim
        senão /* verifica se existe DIR */ ...
    fim;
```

## Exclusão

```
Método exclui(ch object);
início
    ...senão se subÁrvore[índice].nroChaves > 0 então /* se existe DIR */
    início
        aux ← subÁrvore[índice].menor();
        trocaValoresMenor(this, índice, aux);
        subÁrvore[índice].exclui(ch);
    fim
    senão início /* chave não possui ESQ e DIR e pode ser removida */
        nroChaves ← nroChaves – 1;
        para i de índice até nroChaves faça
        início
            chave[i] ← chave[i+1];
            dado[i] ← dado[i+1];
            subÁrvore[i] ← subÁrvore[i+1];
        fim;
        chave[i] ←NULL; dado[i] ←NULL; /* anula a posição mais a */
        subÁrvore[i] ←NULL; /* direita do vetor */
        se nroChaves = 0 então subÁrvore[0] ←NULL;
    fim
    senão subÁrvore[índice].exclui(ch); /* se não achou, vai p/ DIR do */
        /* nodo imediatamente anterior */
fim:
```

## Problema com ANP

- Uma ANP também pode ficar “desbalanceada”!
- Exemplo:
  - $N = 4$
  - seqüência de inserção: 20-60-90-12-7-18-5-4-6-1-3



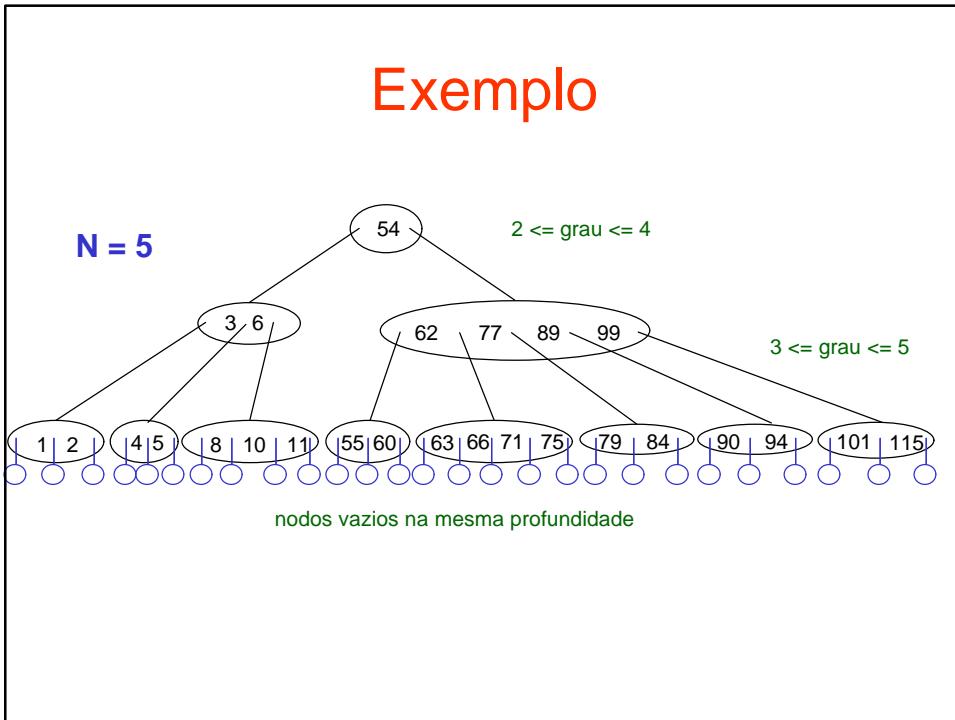
- Uma solução: usar árvores B!

## Árvore B

- Uma árvore B é uma ANP com as seguintes características:
  - raiz com  $2 \leq \text{grau} \leq N$
  - outros nodos têm  $\lceil N/2 \rceil \leq \text{grau} \leq N$
  - nodos vazios estão todos na mesma profundidade

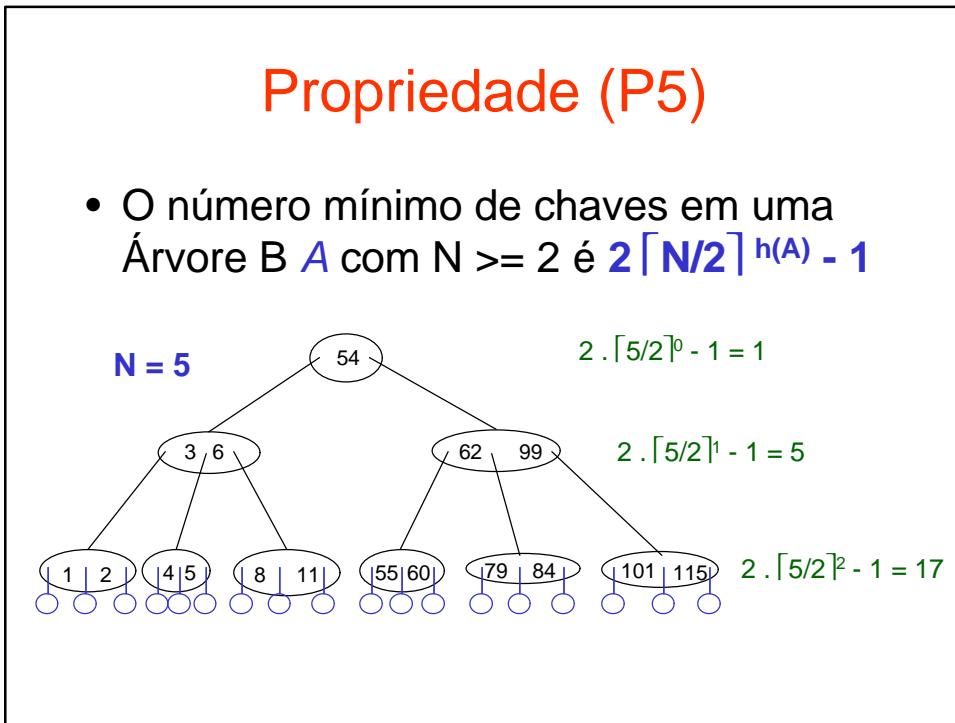
**grau:** número de subárvores não vazias

## Exemplo



## Propriedade (P5)

- O número mínimo de chaves em uma Árvore B  $A$  com  $N \geq 2$  é  $2 \lceil N/2 \rceil^{h(A)} - 1$



## Implementação

Classe ÁrvoreB

Subclasse de ÁrvoreNáriaPesquisa

início

    pai ÁrvoreB [ ];

    construtor ÁrvoreB (N inteiro);

    início

        se N < 2 então Exceção GrauInválido();

        nroChaves ← 0;

        chave ← NOVO Object[N];

         dado ← NOVO Object[N];

        subÁrvore ← NOVO ÁrvoreNáriaPesquisa[N];

        pai ← NULL;

    fim;

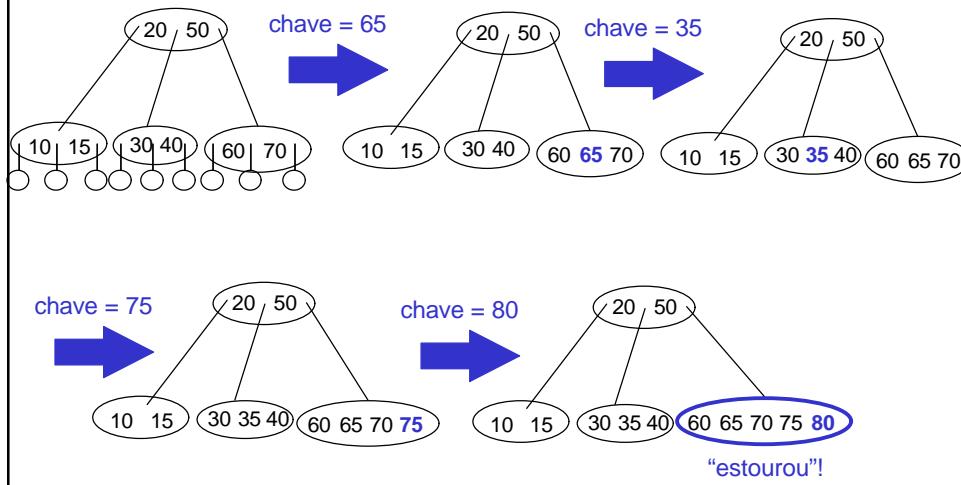
    fim;

## Inserção em uma Árvore B

- Princípio de funcionamento:
  - inserção sempre em nodo folha
  - se há espaço no nodo ela é ali inserida
- Caso o nodo exceder a sua capacidade:
  - divisão do nodo (*Split*)
  - a chave central (*chave split*) do nodo “estourado” é enviada ao nodo pai para ser lá inserida
  - o processo se repete até que não ocorram mais divisões ou que seja criada uma nova raiz (*árvore cresce para cima*)

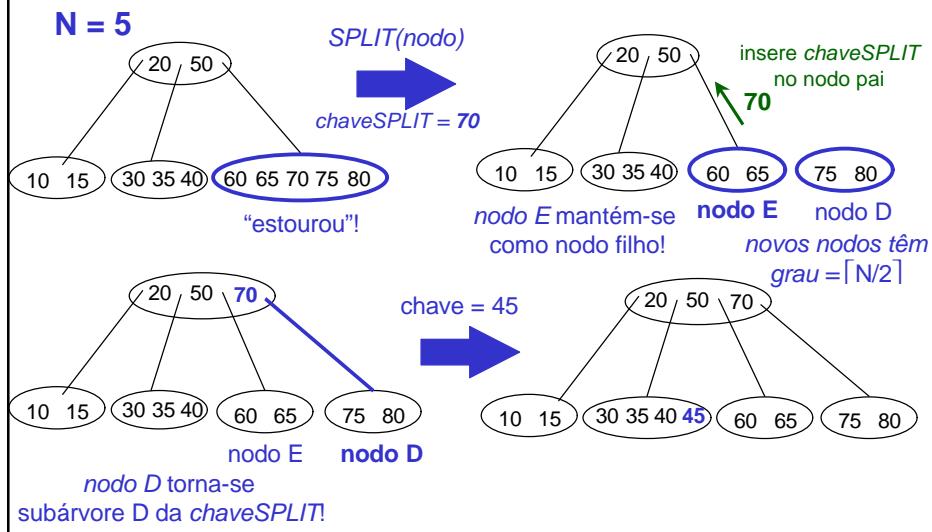
## Exemplos de Inclusão

$N = 5$

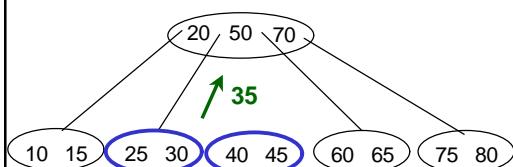
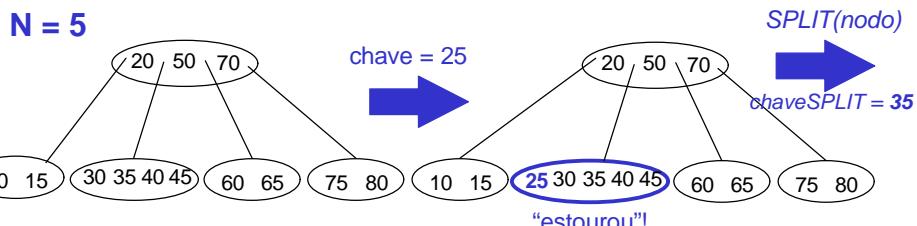


## Exemplos de Inclusão

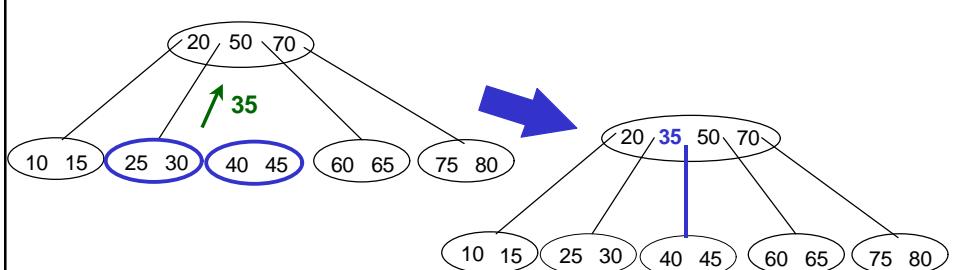
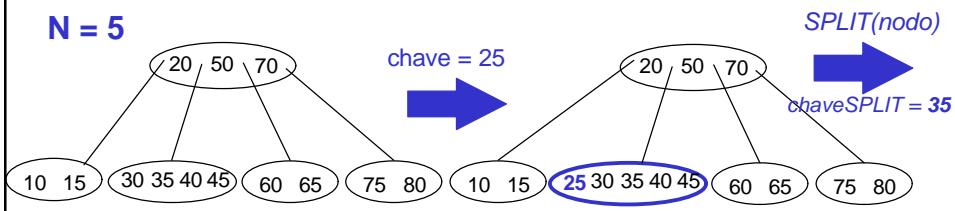
$N = 5$



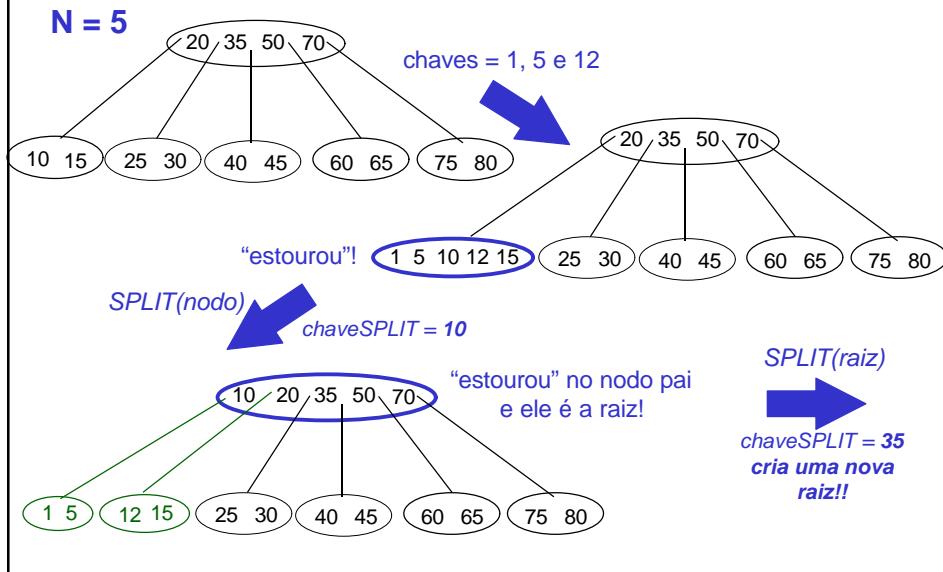
## Exemplos de Inclusão



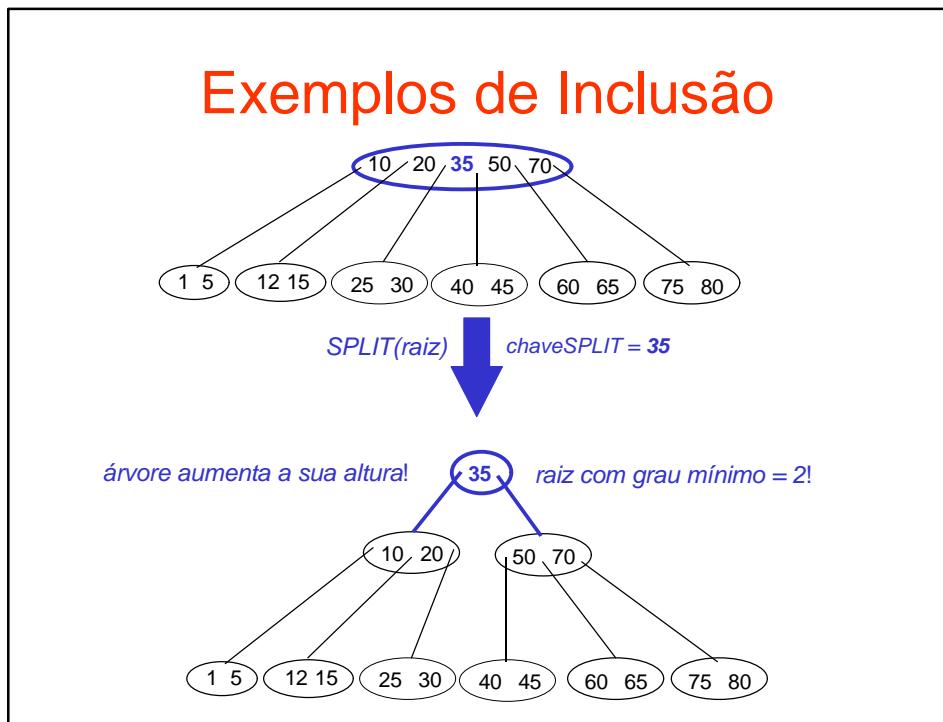
## Exemplos de Inclusão



## Exemplos de Inclusão



## Exemplos de Inclusão



## Exercícios

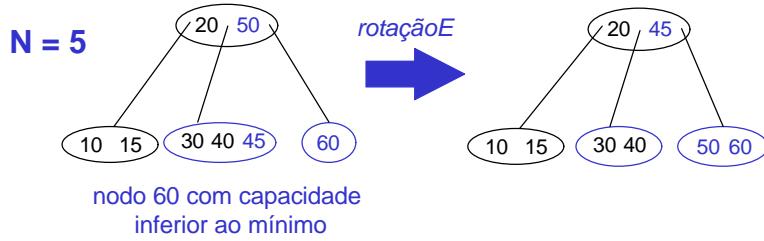
1. Dado  $N = 5$ , mostre como fica uma árvore B após cada uma das seguintes inserções de chaves: 20, 10, 40, 50, 30, 55, 3, 11, 4, 28, 36, 33, 52, 17, 25, 13, 45, 9, 43, 8, 48
2. Implementar na classe ANP:
  - Método maior() retorna ANP;
  - Método menor() retorna ANP;
  - Método trocaValoresMaior(arv1 ANP, índice inteiro, arv2 ANP);
  - Método totalChaves() retorna inteiro;

## Exclusão em uma Árvore B

- Princípio inicial de funcionamento:
  - similar à exclusão na ANP
  - pesquisa na árvore pela chave informada
  - se a chave **não** possui subárvore ESQ e DIR então **remove** a chave e faz deslocamento das chaves no vetor
  - senão, **troca** a chave pela maior chave na subárvore ESQ ou pela menor chave na subárvore DIR e recursivamente exclui a chave na subárvore para a qual ela foi enviada

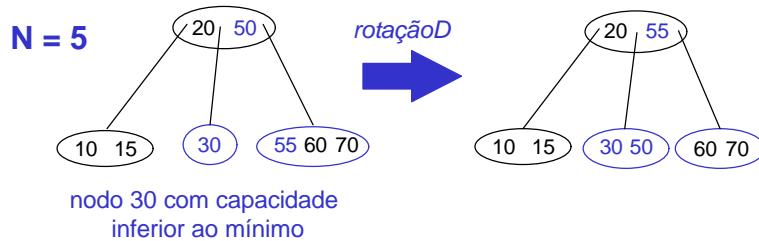
## Exclusão em uma Árvore B

- Após a remoção, é possível que o número de chaves em um nodo não raiz seja **menor** que o mínimo permitido ( $\lceil N/2 \rceil - 1$ ). Então:
  - se existe nodo irmão à ESQ com **nroChaves >  $\lceil N/2 \rceil - 1$** , faz **rotaçãoE**:



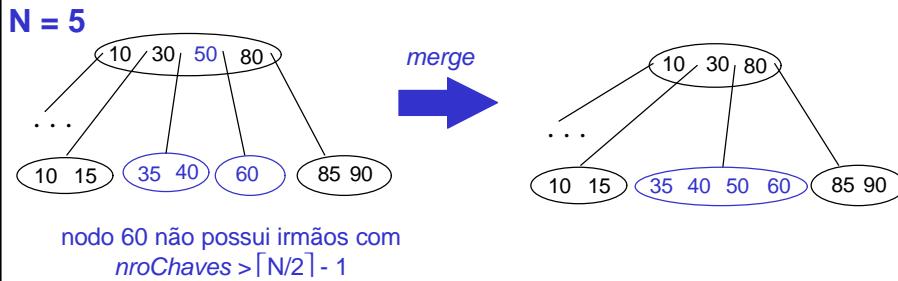
## Exclusão em uma Árvore B

- senão, se existe nodo irmão à DIR com **nroChaves >  $\lceil N/2 \rceil - 1$** , faz **rotaçãoD**:



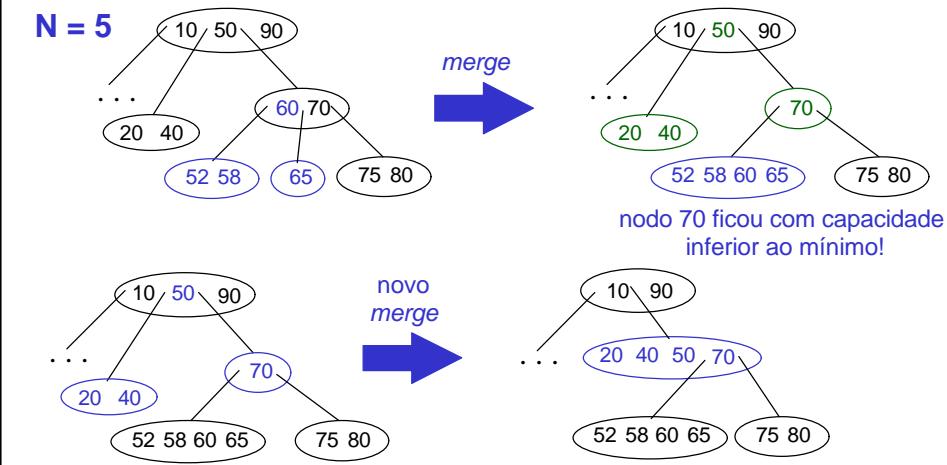
## Exclusão em uma Árvore B

- senão (se não existe nodo irmão à ESQ nem à DIR com  $nroChaves > \lceil N/2 \rceil - 1$ ), faz-se unificação (*merge*) de nodos:



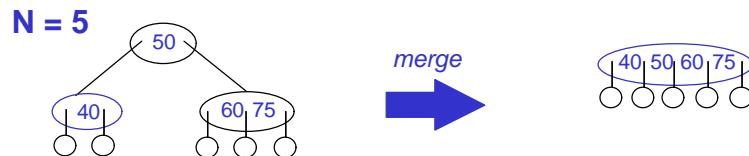
## Exclusão em uma Árvore B

- A unificação (*merge*) pode se propagar para mais de um ancestral:



## Exclusão em uma Árvore B

- Quando a unificação (*merge*) se propaga até a raiz, a árvore reduz a sua altura:



## Exercício

Considerando a árvore B gerada pelo exercício 1, mostre como ela fica após cada uma das seguintes exclusões de chaves: 20, 33, 4, 50, 30, 55, 11, 40, 28, 36, 10, 52, 17, 25, 13, 45, 9, 43, 8