



Artigos aceitos para apresentação oral no SBAI 2007

Código	Título	Autor
29442	<i>Modo Deslizante Discreto Aplicado ao Sistema Pêndulo Invertido Rotacional Duplo com Atraso na Computação do Sinal de Controle</i>	José Garcia, Alessandro Caun, Lizete Fernandes Garcia
29524	<i>Controle de Robôs Móveis para Navegação em Formação Linear Usando Um Sensor de Varredura Laser</i>	Alexandre Brandão, José Torres, Mario Sarcinelli Filho, Ricardo Carelli, Teodiano Bastos
29525	<i>Modelo Dinâmico e Controle de uma Cadeira de Rodas Autônoma para Pessoas com Deficiência Motora Severa</i>	Wanderley Celeste, Patrick Noé dos S. Filgueira, Teodiano Bastos, Mario Sarcinelli Filho, Celso De La Cruz, Ricardo Carelli
29542	<i>Realimentação da derivada dos estados em sistemas Fuzzy Takagi Sugeno</i>	Edvaldo Assunção, Flavio Faria, Marcelo Carvalho M. Teixeira, Rodrigo Cardim
29554	<i>Modelagem de Aplicações de Automação Industrial Usando Diagramas UML e Reuso de Componentes</i>	Raimundo Moura, Luiz Affonso Guedes
29573	<i>Navegação de Robôs Móveis com Desvio de Obstáculos: Implementação de Desvio Tangencial Modificado</i>	Alexandre Brandão, Mario Sarcinelli Filho, Teodiano Bastos
29574	<i>Controlador Dinâmico Adaptativo de Seguimento de Trajetória para Robôs Móveis</i>	Felipe Martins, Wanderley Celeste, Mario Sarcinelli Filho, Teodiano Bastos, Ricardo Carelli
29632	<i>Análise de granulometria em imagens baseada em transformada wavelets</i>	Elisângela F. Oliveira, Andrea Bianchi, Luiz Martins-Filho, Romuel F. Machado
29723	<i>Uma Arquitetura Distribuída de Hardware e Software para Controle de um Robô Móvel Autônomo</i>	Ricardo Britto, Adelardo Medeiros, Pablo Alsina
30003	<i>Deteção e Isolamento de Falhas em um Sistema de Níveis Real</i>	Raphaela Galhardo Fernandes, Diego Silva, Luiz Affonso Guedes, Adrião Duarte Dória Neto
30005	<i>Condições convexas necessárias e suficientes para a estabilizabilidade quadrática de sistemas nebulosos de Takagi-Sugeno</i>	Vinicius F. Montagner, Ricardo C. L. F. Oliveira, Pedro L.D. Peres
30035	<i>Estimação do Fluxo Óptico com a Adição de Informação de Cor</i>	Kelson Aires, Adelardo Medeiros
30044	<i>Controle Ótimo Hoo de Sistemas Não-Lineares com Modelos Fuzzy Takagi-Sugeno</i>	Edvaldo Assunção, Cristiano Andrea, Marcelo Carvalho M. Teixeira, João Onofre Pereira Pinto, Rodrigo Cardim
30051	<i>Agentes Emocionais Hedonistas para Comportamento Autônomo</i>	Patrícia Rocha de Toro, Ricardo Gudwin, Mauro Sérgio Miskulin
30081	<i>Fluxo Óptico Aplicado em Navegação Robótica</i>	Vinicius Souza, Ademar Ferreira
30090	<i>Uma abordagem para a integração plena de sistemas empresariais através de serviços Web</i>	Andre Piazza, Ricardo Rabelo
30104	<i>Otimizações Mono-objetivo e Multiobjetivo aplicadas ao Projeto de Controladores Robustos em Sistemas de Energia usando Algoritmos Genéticos</i>	Bruno Baêta e Souza, Oriane M. Neto, Ricardo Takahashi, Eduardo G. Carrano, Carlos Eduardo Tavares
30109	<i>Classificador Bayesiano Hierárquico Utilizando Modelos Gaussianos</i>	Rafael Christ, Edwin Talavera, Carlos Maciel
		Claudio Nor Nascimento

NAVEGAÇÃO

[Apresentação](#)

[Organização](#)

[Fotos](#)

[Tópicos](#)

[Inscrições](#)

[Instruções para Autores](#)

[Submissão de Artigos](#)

[Programa](#)

[Horários](#)

[Chamada de Trabalhos e Datas](#)

[Lista de Artigos Aceitos](#)

[Hotéis e Alojamentos](#)

[Patrocinadores](#)

[Sede do Evento e Agência Oficial](#)

[Contato](#)

ORGANIZAÇÃO



REALIZAÇÃO



EVENTOS EM PARALELO



30113	Abordagem Neural na Determinação do Conteúdo Harmônico de Corrente Monofásica	Graduando Nascimento, Azaúri Oliveira Jr, Alessandro Goedel, Ivan Nunes da Silva
30114	Hybrid Vision-Force Control for Robotic Manipulators interacting with Unknown Surfaces	Antonio Leite, Fernando Lizarralde, Liu Hsu
30121	Método Analítico de Identificação de Sistemas por Ajuste da Resposta em Frequência através de um Problema de Otimização Convexo e Utilizando Conjuntos Geradores	Bruno Silveira, Roberto Ades
30123	Fusão de Sinais de Controle Baseada na Direção do Erro para Manipulador Redundante	Anfranserai Dias, Pablo Alsina
30124	Localização de um robô móvel baseada em odometria e marcos naturais utilizando filtro de Kalman estendido	André Santana, Adelardo Medeiros
30125	Desenvolvimento de Um Sistema de Gerenciamento Eletrônico e de Um Ambiente de Aferição para Motores Mono-Cilindro de Pequeno Porte	Rafael Padilha, Nestor Roqueiro
30126	Implementação do DP-SLAM em Tempo Real para Robôs Móveis usando Sensores Esparsos	Vitor Guizilini, Jun Okamoto, Fabiano Correa, Valdir Grassi Junior
30130	Controle de Formação de uma Equipe de Robôs baseado em Técnicas Não Lineares e Visão Omnidirecional	Christiano Couto Gava, Fabricio Bortolini de Sá, Marino Frank Cypriano, Raquel Vassallo, Teodiano Bastos
30132	Redes Neurais Artificiais Aplicadas na Detecção de Piscadas de Olhos	Daniel Cavalieri, Alexandre Brandão, André Ferreira, Alessandro Benevides, Teodiano Bastos, Mario Sarcinelli Filho
30142	Um Sistema Evolutivo Embarcado para Controlar uma População de Robôs Móveis usando Programação Genética	Anderson Fernandes Perez, Guilherme Bittencourt, M. Roisenberg
30158	Extração de Regras Fuzzy de Máquinas Vetor Suporte para Classificação em Múltiplas Classes	Adriana Chaves, Marley Vellasco, Ricardo Tanscheit
30163	Uma Arquitetura de Sensores Inteligentes Disparada por Eventos: Uma solução Baseada no Padrão IEEE 802.15.4	Erico Leão, Luiz Affonso Guedes, Francisco Vasques
30181	Um Controlador de Arquitetura Aberta Aplicado a um Robo REIS RV-15 para Avaliação de Processos de Medição e Soldagem Robotizada	Emerson Raposo, Marcelo Stemmer, Rafael Taouil
30196	Sistema Fuzzy aplicado à Produção de Vidro Metalizado	Paulo Moura, Ernesto Araujo, Lorival Rodrigues
30251	Sistema de Reconhecimento Imunológico Artificial para Identificação de Operações de Perfuração em Poços Petrolíferos	Adriane Serapião, José Ricardo Mendes, Kazuo Miura
30382	Artificial immune network approach applied to optimization of a discrete incremental variable structure controller	Rodrigo Sumar, Antônio Augusto R. Coelho, Leandro Coelho
30391	Concepção de um robô móvel usando kit lego e sistemas nebulosos	Rodolfo Pereira, Alisson Fondazzi, Ingrid Yoshizawa, Leandro Coelho
30392	Rede neural com função de base	Leandro Coelho
30393	Controle adaptativo com otimização evolutiva aplicado à automação de ensaios em cabos condutores: projeto e estudo de caso prático	Marcos Mannala, Leandro Coelho
30395	Identificação multivariável de uma coluna de destilação baseada em rede neural e algoritmo expectation-maximization	Leandro Coelho, Emerson Martim, Nei Hansen de Almeida
30397	Otimização de controle pid multivariável baseada em evolução diferencial: projeto e aplicação prática no processo ball-and-plate	Marcelo Pessôa, Leandro Coelho
30400	Otimização por enxame de partículas de controle multivariável em uma aplicação de robótica de manipuladores	Helon Ayala, Leandro Coelho
30490	Controlador Adaptativo Indireto Por Modelo de Referência e Estrutura Variável: Análise de Estabilidade	Aldayr Araujo, Josenalde Oliveira
30555	Modelo Construtivo Baseado em Regras para Previsão de Séries	Ivette Luna, Rosângela Ballini,

	Temporais	Secundino Soares
30575	Controlador Adaptativo por Modelo de Referência e Estrutura Variável Aplicado ao Controle de um Gerador Síncrono	Aldayr Araujo, Marcus Fernandes, André Lima
30576	Ambiente para Análise de Robustez de Algoritmos de Controle	Aldayr Araujo, Marcelo Santos
30580	Aprendizado por Reforço Acelerado por Heurísticas no Domínio do Futebol de Robôs Simulado	Luiz Celiberto, Reinaldo Bianchi, Jackson Matsuura
30582	Sistema Especialista Para Pré-análise de Oscilografias Voltado para Geração	Miguel Moreto, Jacqueline Rolim
30586	Representação Nó-Profundidade para Algoritmos Evolutivos Aplicados a Minimização de Perdas Resistivas em Sistemas de Distribuição	Augusto Santos, Alexandre Delbem, Newton Bretas
30594	A Traffic Sign Detector for Mobile Robot Localization	Marco Aurélio Moreira, Henrique Machado, Cristina Mendonça, Guilherme Pereira
30595	Um Ambiente Gráfico para Desenvolvimento de Controle para Robôs Móveis Utilizando uma Simulação 3D	Humberto Marchezi, Hans Schneebeil
30601	Controle Preditivo de um Robô Móvel Não-Holonômico: Uma Solução Para O Problema de Saturação dos Atuadores	Warody Lombardi, Nardenio Martins, Douglas Wildgrube Bertol, Edson De Pieri
30602	Mecanismos para Previsão de Perda de Deadlines para Threads Distribuídas Tipo Pipeline	Patricia Plentz, Carlos Montez, Rômulo Silva de Oliveira
30604	Educational Software for Training Students in Genetic Algorithm Techniques using the Traveling Salesman Problem	Helga Martins, Livia Alburguetti, Felipe Matsunaga, Janaina Goulart, Mateus Zacharias, Germano Lambert-Torres
30610	Mapeamento e Localização Simultâneos Baseados em Combinações de Leituras Polares	Anderson Silva, Carlos Ribeiro
30614	Utilização da Entropia no Rastreamento de Objetos com Filtro de Partículas	Alessandro Oliveira, Jacob Scharcanski, Dante Augusto Couto Barone
30618	Ajuste de Controladores de Lastro de uma Plataforma Semi-Submersível de Pequenas Dimensões	Alceo Carta Neto, Carlos Alexandre Castanharo, Carlos Eduardo Moraes, Renato Lopes, Jose Paulo Cunha
30619	Cadeira de Rodas Robótica com Interface de Comunicação por PDA Comandada por Sinais Cerebrais	André Ferreira, Rafael Silva, Teodiano Bastos, Mario Sarcinelli
30632	Aprendizagem por Reforço em Redes Neurais Multicamadas Aplicadas em Controle Autônomo	Frank Borsato, Mauricio Figueiredo
30636	Algoritmo de Seleção Negativa com Geração de Detectores através de Algoritmos Genéticos e Integração Quasi-Monte Carlo	Jorge Luís M. do Amaral, José Amaral, Ricardo Tanscheit
30643	Comparando a Lacunaridade Fractal e o Descritor Morfológico Fractal como Critério Topográfico na Análise de Componentes Independentes	Klaus Côco, Evandro O. T. Salles, Mario Sarcinelli Filho
30646	Controle automático de tensão de um gerador síncrono utilizando técnicas adaptativas	Marcelo Moutinho, José Barreiros, Carlos da Costa Jr.
30647	Uma Abordagem de Fusão de Dados com Restrições de Tempo Real em Redes de Sensores sem Fio	Alex Pinto, Benedito Junior, Carlos Montez
30648	Uso de Clones na Determinação Dinâmica do Itinerário de Agentes Móveis com Restrição Temporal	Luciana Rech, Carlos Montez, Rômulo Silva de Oliveira
30651	A Probability Estimation Based Strategy to Optimize the Classification Rule Set Extracted from Bayesian Network Classifiers	Glauca Bressan, Vilma Oliveira, Estevam Rafael Hruschka Jr., Maria do Carmo Nicoletti
30652	Análise de Incertezas e Fusão de Dados Baseada em Aritmética Fuzzy para Medição da Velocidade do Vento Utilizando Transdutores Ultrasônicos	Juan Mauricio, Ricardo Tanscheit, Sebastian Catunda
30657	Diagnóstico de faltas em transformadores de potência	Daniel Barbosa, Murilo da Silva, Alexandre Paciência Bernardes.

	<i>utilizando sistemas fuzzy</i>	Denis Vinicius Coury, Mário Oleskovicz
30662	<i>Aplicação da Teoria de Controle Supervisório em Sistemas Automatizados de Manufatura Multi Produtos</i>	Daniel Silva, Eduardo Santos, Agnelo Vieira, Marco Paula
30666	<i>Sampling period assignement for networked control systems based on the plant operation mode</i>	Daniel Perez, Ubirajara Moreno, Carlos Montez, Tito Santos
30667	<i>Simulação de Mercados de Energia Utilizando Teoria de Jogos e Agentes Inteligentes - Descrição do Modelo</i>	Leonardo Nepomuceno, Paulo Silva
30668	<i>Simulação de Mercados de Energia Utilizando Teoria de Jogos e Agentes Inteligentes - Estudos de Caso</i>	Leonardo Nepomuceno, Paulo Silva
30674	<i>Virtualização de Colaboradores na Manufatura: Um Modelo Baseado em Agent Bots</i>	Saulo Popov Zambiasi, Ricardo Rabelo
30687	<i>Controle Neural e Fuzzy Embarcado Aplicado a um Sistema Térmico</i>	Eliomar Azevedo do Carmo, Fulton Riker, Ivo Medeiros, Alex Oliveira, José Barreiros, Orlando Silva
30688	<i>Representação em Programação Linear Inteira Mista do Problema de Minimização de Supervisores</i>	Francisco de Assis da Silva Neto, Max Queiroz, Eduardo Camponogara
30689	<i>Simulação Gráfica de Robôs Aplicada à Indústria Aeronáutica</i>	Adriano Aguiar, Emilia Villani, Alex Silva
30693	<i>Controle de um Levitador Magnético Utilizando Modelos Fuzzy e Derivada de Estados da Planta</i>	Rodrigo Cardim, Marcelo Carvalho M. Teixeira, Edvaldo Assunção, Flavio Faria, Márcio Covacic
30700	<i>Uso de Redes Neurais Artificiais e o modelo de Spot Noise para a Classificação de Imagens de Cereais</i>	Antonio Germano Martins, Alexandre Simões, Gustavo Imbrizi Prado
30704	<i>Aplicação de Sistemas Fuzzy em Motores de Indução para Identificação de Torque de Carga</i>	Sergio Silva, Ivan Nunes da Silva, Alessandro Goedel, Cristiano Minotti
30712	<i>Arquitetura cognitiva para navegação em labirintos</i>	Luciene Marin, M. Roisenberg, Edson De Pieri
30715	<i>Abordagem Baseada em Sistemas Inteligentes para Projeto de Brake-Lights Usando Componentes do Tipo SMD</i>	Antonio Vanderlei Ortega, Ivan Nunes da Silva
30720	<i>Estimador de Velocidade Sensorless para Motores de Indução Trifásicos Usando Lógica Fuzzy</i>	Cristiano Minotti, Ivan Nunes da Silva, Sergio Silva, Alessandro Goedel
30721	<i>Medição virtual de vazão para sistemas sub-amostrados utilizando o filtro de Kalman</i>	Luiz Figueiredo, Alexandre Vieira
30724	<i>Sistema de Visão Artificial baseado em Detecção de Cores (para Sistema de Controle de Robôs Celulares com Realimentação Visual)</i>	Gabriel Matos, Meryelle Mendonça, Eduardo Freire, Leonardo Matos, Jugurta Montavão Filho
30725	<i>Síntese convexa para sistemas incertos discretos no tempo com atrasos variantes</i>	Marcio Miranda, Valter Júnior Leite
30726	<i>Rede de sensores e atuadores sem fio para irrigação com taxa variável</i>	André Torre Neto, Evandro Luis Linhari Rodrigues, Rafael Ferrarezi, Eduardo Speranza, Alexandre Oliveira
30731	<i>Identification of first-order plus dead-time continuous-time models using time-frequency information</i>	George Acioli Júnior, Marcos Berger, Isabela Vieira, Péricles Rezende
30732	<i>Localização de Robôs Móveis usando Visão Monocular e Retas Verticais</i>	Roberto Barra, Anna Costa
30736	<i>Diagnóstico de Descargas Parciais em Subestações Isoladas a Gás SF6 Utilizando Redes Neurais Artificiais</i>	Assis Rogério Paulo, Jacqueline Gisele Rolim
30743	<i>Markov Decision Processes with Set-valued Transitions: A Case Study in Automated Replacement</i>	Ricardo Shiota Filho, Fábio Cozman

<i>Models</i>		
30745	<i>Comparação de desempenho de algoritmos de Aprendizado por Reforço no Domínio do Futebol de Robôs</i>	Murilo Martins, Reinaldo Bianchi
30746	<i>Relé Diferencial para Transformadores de Potência Utilizando Inteligência Artificial</i>	Enio Segatto, Denis Vinicius Coury
30753	<i>Modelagem da Rotina Operacional de uma Subestação Elétrica em HCPN</i>	José do Nascimento Neto, Maria de Fátima Turnell, Charles Santoni
30754	<i>Algoritmo Genético na Síntese Dimensional de Mecanismos</i>	Marcial Junior, Daniel Martins
30755	<i>Geração de Mapas Topológicos Não-Determinísticos em Robótica Móvel via Modelos Escondidos de Markov em Cascata</i>	Ederson Rafael Wagner, Carlos Ribeiro
30760	<i>Linearização por Realimentação de Sistemas de Medição Baseados em Sensor Termo-resistivo Mantido a Temperatura Constante</i>	Milena Moreira, Amauri Oliveira, Carlos Dorea, Péricles Rezende, Jose Sergio Rocha Neto
30762	<i>Uma Abordagem Neural Relacionando Fenômenos Físico-Químicos e Gasosos com o Processo de Envelhecimento do Transformador</i>	André Nunes de Souza, Paulo Roberto de Aguiar, Maria G. Zago, Pedro da Costa Jr.
30763	<i>Sistema Multiagentes para Apoio à Decisão na Operação de Sistemas</i>	José Pedrosa Barreto Neto, Maria de Fátima Turnell, Bernard Espinasse
30771	<i>Sistema inteligente para identificação de fraudes em redes de energia elétrica baseado em lógica fuzzy</i>	Eduardo Werley S.dos Ângelos, Osvaldo Saavedra, Omar Andres Carmona Cortes
30773	<i>Analysis and Management of Plans Provided by Automated Planning Systems</i>	Victor Romero, Tiago Vaquero, Flavio Tonidandel, José Reinaldo Silva
30775	<i>CONTROLE NEURAL DE UM PROCESSO DE NIVEL DE 4ª ORDEM</i>	Julio Cesar Peixoto de Oliveira, Adolfo Bauchspiess
30782	<i>Diseño de un sistema experto para la toma de decisiones tácticas navales mediante redes de petri difusas</i>	Alvaro Talavera, Roger Reyes, Paulo Miyagi
30785	<i>An Architecture for the Development of Context-Aware Applications in Robotics</i>	Rossano Pablo Pinto, Eleri Cardozo, Eliane Guimarães, Rodrigo Sassi, Alex Lima, Paulo Coelho
30787	<i>Desenvolvimento de Robô Humanóide Autônomo de Baixo Custo</i>	Jackson Matsuura, Esther Colombini, Alexandre Simões
30788	<i>Extração de Minúcias em Impressões Digitais de Baixa Qualidade</i>	Jorge Aching, Evandro Salles
30792	<i>Reguladores e Observadores Fuzzy Takagi-Sugeno para Variar o Ângulo da Articulação do Joelho de um Paciente Paraplégico</i>	Ruberlei Gaino, Marcelo Carvalho M. Teixeira, Aparecido A. Carvalho, Edvaldo Assunção, Tony Silva
30810	<i>Avaliação Empírica de uma Estratégia de Computação Evolutiva Aplicada a um Problema de Otimização Combinatória Multimodal</i>	Leonardo Emmendorfer, Aurora Pozo
30813	<i>Sistema de Controle Fuzzy para Veículo Aéreo Não Tripulado</i>	Antonio Silveira, Aline Lopes, Carlos Tavares, José Barreiros
30814	<i>Uma abordagem evolutiva para o despacho econômico ambiental considerando zonas proibidas</i>	Karol W. R. C. B. Oliveira, Newton Teixeira, Osvaldo Saavedra Nacib Mattar Júnior,
30818	<i>Análise da Duração de Sequências de Disparos de Transições em Redes de Petri Temporais</i>	Luis Künzle, Fabiano Silva, Marcos Castilho, Evangivaldo Lima
30821	<i>Uma Abordagem Unificada para Geração de Grafos de Classes de Estados em Redes de Petri Temporais</i>	Evangivaldo Lima, Ricardo Lüders, Luis Künzle
30823	<i>Controlador Robusto H Infinito Baseado em Redes Neurais Aplicado em Robôs Móveis com Rodas</i>	Roberto Inoue, Tatiana Pazelli, Adriano Siqueira, Marco Terra
30827	<i>Pose control in Mobile Robots</i>	Mathias Erdtmann, Clavis Scotti

30821	<i>Fuzzy Control in Mobile Robots</i>	Clevis Scott, Marcelo Stemmer Ivan Guilherme, Rafael Pedrosanto, José Ricardo Mendes, Alex Teixeira, Carles Sierra
30828	<i>Sistema Web de Controle Multiagente</i>	Rogério Flauzino, Ivan Nunes da Silva
30832	<i>Uma Abordagem Baseada na Técnica de Decomposição em Componentes Ortogonais e Sistemas de Inferência Fuzzy Para Localização de Falhas de Alta-Impedância em Sistemas de Distribuição de Energia Elétrica</i>	Tatiana Pazelli, Roberto Inoue, Adriano Siqueira, Marco Terra
30834	<i>Mixed Model Based/Fuzzy Adaptive Robust Controller with H Infinity Criterion Applied to Free-Floating Space Manipulators</i>	Angelo Braz, Benemar Souza, Helon Braz, Franklin Pamplona
30837	<i>Volt-Var Control in Distribution Systems as a Multiobjective Optimization Problem</i>	Laurence Amaral, Gina Oliveira, Foued Espindola, Geraldo Sadoyama
30840	<i>Classificação de Oncogenes medidos por Microarray utilizando Algoritmos Genéticos</i>	Rafael Breckenfeld, Elder Moreira Hemerly
30847	<i>Controle Adaptativo de um Helicóptero com 3 Graus de Liberdade utilizando Redes Wavelets com Bias</i>	Alfredo Freitas, Adolfo Bauchspiess
30848	<i>Controle Neuro-Fuzzy de Processo de Nível Multivariável</i>	Maria Amélia Silva, Sérgio Souza, Henrique Borges, Sabrina Oliveira, Elias Temponi
30849	<i>AMAM: Arquitetura MultiAgente para a Solução, via Metaheurísticas, de Problemas de Otimização Combinatória</i>	Cláudio Medeiros, Guilherme Barreto
30855	<i>Um Método de Poda Eficiente para a Rede Perceptron Multicamadas Baseado na Correlação dos Erros</i>	Leonardo Aguayo, Guilherme Barreto
30862	<i>DANTE: Detecção de Anomalias e Novidades em Séries Temporais Com Redes Auto-Organizáveis</i>	Elias Oliveira, Patrick Ciarelli, Fabio Oliveira Lima
30868	<i>The Automation of the Classification of Economic Activities from Free Text Descriptions using an Array Architecture of Probabilistic Neural Network</i>	Michael Vidigal, Leonardo Honorio, Luiz Edival Souza João FonsecaNeto, Ivanildo Abreu, Fábio Silva, José Campos, Vandilberto
30869	<i>Planejamento e execução utilizando Agente Polimórfico Dinâmico</i>	Vinicius de Oliveira, Walter Lages
30870	<i>Controle LQR Inteligente para Geradores Eólicos DFIG</i>	André Oliveira, Raul Gunther
30871	<i>Comparação entre Duas Classes de Robôs Bracejadores Subatuados Utilizando Controle Preditivo Baseado em Modelo Não-linear</i>	Michel Hell, Fernando Gomide, Rosangela Ballini, Pyramo Pires
30872	<i>Uma proposta de arquitetura aberta para o controle de posição e força em robôs manipuladores</i>	Jorge Augusto Alves, Walter Lages
30878	<i>Treinamento de Redes Neurofuzzy via Aprendizado Participativo</i>	Jes Cerqueira, Carlos Dorea, Armando Sanca
30882	<i>Estabilização em Tempo Real de um Robô Móvel Utilizando Controle Preditivo Baseado em Modelo</i>	Marcelo Suetake, Ivan Nunes da Silva, Alessandro Goedtel
30884	<i>Controle com Compensação de Atrito para Estruturas de Base Móveis de Robôs Manipuladores</i>	Francisco Nakamoto, Paulo Miyagi, Diolino José dos Santos Filho
30887	<i>Controlador Escalar Fuzzy V/F de Velocidade de Motores de Indução Trifásicos</i>	Wander Martins, Geraldo Gomes, Antonio Cunha Josue Ramos, João D'Abreu, Othon Neves, Douglas Figueiredo, Lucas Tanure,
30891	<i>Um novo algoritmo para determinação dos ciclos fechados de espera em grafos de alocação de recursos</i>	
30892	<i>Controle em Tempo Real do Sistema Plataforma-Esfera, Utilizando Lógica Fuzzy</i>	
30894	<i>Iniciativa para Robótica Pedagógica Aberta e de Baixo Custo para Inclusão Social e Digital no Brasil</i>	

		Felipe Holanda Elyson Carvalho,
30899	<i>Desenvolvimento de um Sistema de Baixo Custo para Identificação de Cordões de Solda para Inspeção Automatizada de Tanques Esféricos</i>	Lucas Molina, André Dias, Eduardo Freire, Raimundo Freire, Benedito Luciano Danilo Spatti,
30902	<i>Estratégia Fuzzy Para Controle de Tensão em Sistemas de Distribuição</i>	Ivan Nunes da Silva, Vinicius Benichio, Marcos E. G. Alves
30904	<i>Aplicação da Teoria de Controle Supervisório no Desenvolvimento de Controles Eletrônicos para Refrigeração</i>	Carlos Teixeira, André B. Leal, Bruna P. da S. Zanicoski
30906	<i>Modeling a Real Application as a Planning Problem by using UML.P</i>	Tiago Vaquero, Flavio Tonidandel, Leliane Nunes de Barros, José Reinaldo Silva
30907	<i>Uma proposta para uma rede de Ensino, Pesquisa e Desenvolvimento em Veículos Robóticos Aéreos</i>	Josue Ramos, Samuel Bueno
30908	<i>Identificação de sistemas por ajuste da resposta em frequência a partir de modelos estritamente próprios</i>	Roberto Ades, Bruno Silveira, Marcelo Oliveira
30909	<i>Controlador Neural de Marcha Lenta Para Motores de Combustão Interna</i>	Bruno Vicente, Marcel Cezare, Ivan Nunes da Silva Marcel Lira Gomes,
30911	<i>Obtaining States Invariants From Class Diagram in UML.P</i>	Marcelo Udo, Tiago Vaquero, José Reinaldo Silva, Flavio Tonidandel
30915	<i>Estudo Comparativo de Abordagens de Classificação não Supervisionada de Batimentos Cardíacos</i>	Rogério Aguiar, Rodrigo Varejão Andreão, Teodiano F. Bastos Filho
30916	<i>Estrutura Neural Para Estimativa de Velocidade em Motores de Indução Trifásicos Baseada em Dados Experimentais e Simulados</i>	Alessandro Goedtel, Ivan Nunes da Silva, Paulo Serni, Claudia Naves
30919	<i>Sequential decision problems represented by set-valued influence diagrams</i>	Daniel Kikuti, Fábio Cozman
30922	<i>SAVANT-2 E EPCIS-2 Aplicados em Bibliotecas Informadas Baseadas em Redes de Petri e RFID</i>	Rodrigo Chen, José Reinaldo Silva, José Jean-Paul Z. de S. Tavares Nivaldo Ulisses Agostinho,
30929	<i>Modelagem e controle de sistemas epidemiológicos em autômatos celulares</i>	Lucas Neves, Rubisson Duarte Lamperti, João Matheus de O. Arantes, Erivelton Nepomuceno
30931	<i>Um Arcabouço para Localização de Enxames de Robôs</i>	Renato Garcia, Pedro Shiroma, Luiz Chaimowicz, Mario Campos
30933	<i>Vacinação pulsada em sistemas epidemiológicos utilizando o modelo baseado em indivíduos (MBI)</i>	Rubisson Duarte Lamperti, Lucas Neves, Nivaldo Ulisses Agostinho, Everthon Oliveira, Erivelton Nepomuceno
30938	<i>Inferência no Problema Linear de SAM com Restrição de Topologia</i>	Antonio Selvatici, Anna Costa
30939	<i>O problema da constância de cor em visão computacional</i>	Alexandre Konzen, Hans Schneebeil Ricardo França,
30957	<i>Design of Real-Time Automation Systems Using Architecture Description Languages</i>	Daniel R. Gobbi, Jean-Marie Farines, Jean-Paul Bodeveix, Leandro Buss Becker, Mamoun Filali Amine
30959	<i>SiDeVAAN: Simulação e Desenvolvimento de Veículos Aéreos Autônomos e Não-Tripulados</i>	Mario Campos, Paulo Iscold, Leonardo A Borges Torres, Luis Aguirre
30962	<i>Controle sensor-motor biologicamente inspirado para robôs situados</i>	Anderson Pires, Bruno Santos, Henrique Borges
30963	<i>Implementação e avaliação experimental de um controlador de força em um robô industrial</i>	Julio Golin, Raul Gunther
30966	<i>Extensions on Adaptive Output Feedback Control of Nonlinear Dynamical Systems Using Neural Networks</i>	Fabício de Carvalho, Elder Moreira Hemerly

30994	<i>Geração de movimentos de um robô quadrúpede usando filtragem estocástica com restrição de contato com o solo</i>	Rafael Souto, Igor Cardoso, Gauss Batista, Geovany Borges, Alexandre Romariz Victor B. AGUIAR,
30995	<i>Estratégia de Estimção de Fluxo Estatístico para Motores de Indução utilizando Redes Neurais</i>	Ricardo T. Pontes, Arthur P. Braga, Rodrigo C. Ciarlini
30997	<i>Projeto de Controle Nebuloso Através do Método da Função Descritiva com Previsão de Ciclos Limites</i>	Felipe Guimarães, Otacilio Almeida, Ricardo Pontes
30999	<i>Controle Dos Sinais De Sensores Piezo-Elétricos Aplicado Na Medição Das Forças De Corte No Torneamento Duro</i>	Marco Antonio Melo, Sérgio Delijaicov, Hae Yong Kim
31000	<i>Síntese de Observadores para Sistemas Descritores com Otimização de Condicionamento Numérico</i>	Vilemar Silva, Eugenio Castelan Neto
31010	<i>Controle H-infinito não linear de robôs móveis em formação</i>	Wallisson Figueiredo, Marco Terra, Adriano Siqueira, Tatiane Rocha
31013	<i>Extração de Preferências sobre Comportamentos Observados</i>	Valdinei Silva, Pedro Lima, Anna Costa
31017	<i>Controle de Corrente de um Motor à Relutância Variável - Aplicação de Algoritmos Preditivo e Fuzzy</i>	Laurinda Reis, Antônio Augusto R. Coelho, Romulo Almeida, Otacilio Almeida
31019	<i>Sistema de baixo custo para determinação da atitude com aplicação em VANTS</i>	Antônio Bo, Geovany Borges
31020	<i>Identification and control for a model helicopter's yaw</i>	Alexandre Martins, Ener Beckmann, Geovany Borges Dimas Dutra,
31021	<i>Um arcabouço para utilização de robôs móveis na coleta eficiente de dados em redes de sensores sem fio</i>	Víctor Campos, Vilar Camara Neto, Marcelo Borghetti Soares, Mario Campos
31022	<i>Ajuste de tap de transformadores para controle de tensão de subestações de energia elétrica usando controlador fuzzy</i>	Diego da Rosa, Henrique Simas, Raimundo Teive
31024	<i>Learning from Delayed Rewards using Influence Values Applied to Coordination in Multi-Agent Systems</i>	Dennis Barrios Aranibar, Luiz Gonçalves
31028	<i>Uma Abordagem Híbrida para o Controle de Sistemas de Manufatura baseada na Teoria de Controle Supervisorio e nas Redes de Petri Coloridas</i>	Jairo Cantillo, Marco Paula, Eduardo Rocha Loures, Eduardo Santos
31029	<i>Utilizando Realidade Virtual na Visualização Colaborativa: Um Estudo de Caso na Automação dos Processos Industriais na Construção Naval/Offshore</i>	Silvia Botelho, Danubia Espindola, Jonata Tyska, Nelson Duarte Filho
31033	<i>Extração de Características Métricas Locais a partir de Grade de Ocupação Usando Método de Votação Ponderada</i>	Diogo Pedrosa, Adelardo Medeiros, Pablo Alsina
31035	<i>Mpc Neuro Fuzzy: Um Estudo Comparativo Entre Duas Diferentes Estratégias</i>	Teófilo Mendes, Takashi Yoneyama
31036	<i>Using SIFT Algorithm for visual-based Localization in Multi-AUVs Fleet</i>	Paulo Drews Jr., Sílvia Botelho, Mariane Medeiros, Tania Centeno
31038	<i>Planejamento de caminho usando BI-ARW melhorado e mapa de rotas</i>	Bruno Adorno, Geovany Borges
31040	<i>Aprendizado em Agentes Robóticos Baseado na Teoria de Vygotsky</i>	Alzira Silva, Luiz Gonçalves
31042	<i>Algoritmo de Mapeamento Usando Modelagem Probabilística</i>	Anderson Abner, Luiz Gonçalves, Adelardo Medeiros
31047	<i>Redes Neurais Artificiais para Identificação da Fração Molar de Pentano na Composição do GLP</i>	Leandro Linhares, José Junior, Fabio Meneghetti U. de Araujo
31051	<i>Calibração monocular com gabaritos 1D: Uma ferramenta prática com o MATLAB</i>	José de França, Marcelo Stemmer, Maria França
31052	<i>Uma Abordagem Clássica e uma Inteligente Aplicadas à Modelagem e Controle de um Sistema de Nível de Líquido</i>	Rafael Rebouças, Leizer Schnitman
	<i>Planejamento baseado em</i>	Fabio da Silva

31056	<i>Escalonamento baseado em Intervalo de Tempo</i>	Fabio de la Rocha, Rômulo Silva de Oliveira
31058	<i>Rastreamento em Sistemas Discretos com Rejeição de Distúrbios usando Controle Ótimo</i> <i>Hoo com Modificação de Zeros.</i>	Edvaldo Assunção, Renato de Aguiar T. Mendes, Marcelo Carvalho M Teixeira, Cristiano Quevedo Andrea